



- MX-Proximity-Box
- 1 Schraubendreher
- 1 Stopfen 3-5 mm
- 1 Stopfen 5-7 mm
- 1 MxBus-Kabel 0,5 m
- 2 Unterlegscheiben Ø 4,3 mm
- 2 Edelstahl-Holzschrauben 4x40 mm
- 2 Dübel S6
- 1 Sicherheitsbit TX10

## Bewegungserkennung mit Radarsensortechnik

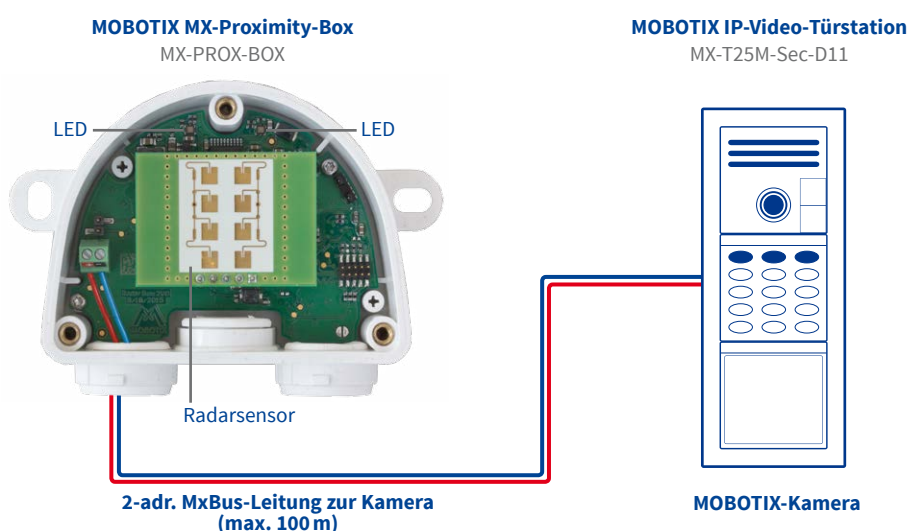
Radarwellen-basierte Detektion für jede Kamera mit MxBus-Anschluss

Weitere Informationen:  
[www.mobotix.com](http://www.mobotix.com) > Produkte > Zubehör > Interface-Boxen

MX-PROX-BOX  
32.764-001\_DE\_03/2017

**MOBOTIX**

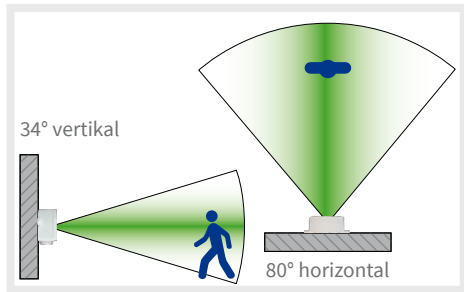
### Anschlussbeispiel



### Montageanleitung

#### 1. Montageposition wählen

Wählen Sie die Montageposition so, dass die zu erkennenden Objekte im Detektionsbereich der Box (80° horizontal und 34° vertikal) liegen. Dabei ist die Erkennung umso zuverlässiger, je weiter die Bewegung senkrecht zum Deckel der MX-Proximity-Box stattfindet:



#### 2. Materialwahl bei verdeckter Montage

Dieser Abschnitt ist nur zu beachten, wenn die MX-Proximity-Box verdeckt montiert werden soll.

Hinter bestimmten Materialien ist eine Montage der MX-Proximity-Box nicht möglich, da diese Materialien für Radarwellen undurchlässig sind (z. B. Metall oder metallisch beschichtete Flächen). Andere Materialien sind geeignet, da diese die Radarwellen nur wenig dämpfen (z. B. unbeschichtetes Glas, Kunststoff, verschiedene holzbasierte Materialien, Gipskartonplatten).

**Es wird dringend empfohlen, den Detektionsbereich vor der Installation durch Abdecken der Vorderseite der MX-Proximity-Box mit dem vorgesehenen Material zu testen!**

#### 3. Box montieren

MX-Proximity-Box mit den Kabelöffnungen nach unten an der Montageposition anschrauben. Anschließend die drei Sicherheitsschrauben mithilfe des beigelegten Sicherheitsbits TX10 lösen und den Deckel entfernen.

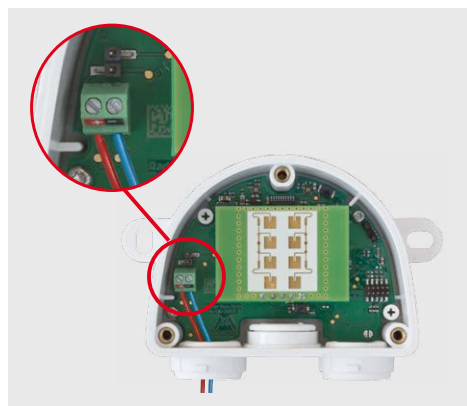


#### 4. Anschlusskabel vorbereiten

Stellen Sie sicher, dass die MxBus-Leitung spannungsfrei ist!

Mitgelieferte oder vorhandene MxBus-Leitung (zweiadrig, 0,6–0,8 mm Durchmesser) ablängen. Bei Einzeladern die Adern auf 5 mm abisolieren und zwei Löcher des Einzeladerstopfens (links) mit den Adern durchstoßen.

Bei Leitungen mit Mantel (z. B. J-Y(St)Y) den vormontierten Einzeladerstopfen entfernen und den passenden Kabelstopfen (3–5 mm bzw. 5–7 mm) so in die Öffnung eindrücken, dass die Ränder innen und außen gleichmäßig überstehen. Dann das Kabel durch den Stopfen führen, Mantel auf 15 mm Länge entfernen und die Adern auf 5 mm abisolieren.



#### 5. MxBus-Leitung auf Klemmen auflegen

Die einzelnen Adern der MxBus-Leitung mit dem Schraubendreher entsprechend der Polarität auf den Schraubklemmen der MX-Proximity-Box auflegen (siehe Beschriftung an den Klemmen).

#### 6. Deckel befestigen

Deckel der MX-Proximity-Box aufsetzen und mit den Deckelschrauben befestigen.

#### 7. MxBus-Leitung auf der Gegenseite anschließen

MxBus-Leitung wie im entsprechenden Handbuch beschrieben an der MOBOTIX-Kamera oder einem anderen mit einer Kamera verbundenen MxBus-Modul (z. B. KeypadRFID, MX-DoorMaster) anschließen. Dabei die maximale Länge der gesamten MxBus-Verbindung von 100 m beachten!



### LED-Signalisierung



| LED   |   | Bedeutung                      |
|---|---|--------------------------------|
| Betriebsstatus (links)  | ○ | Nicht verbunden                |
|   | ● | Normaler Betrieb               |
|   | ◐ | Unverschlüsselte Kommunikation |
|   | ◑ | Kommunikationsfehler           |
| Radarsignal (rechts)  | ● | Entfernung                     |
|   | ● | Annäherung                     |
|   | ● | Bewegung                       |
| Je nach Stärke der reflektierten Radarwellen ändert sich die Farbtintensität der LED. |   |                                |

**1. Benutzeroberfläche der MOBOTIX-Kamera im Browser öffnen**

- IP-Adresse der mit der MX-Proximity-Box verbundenen Kamera im Browser eingeben (Administrationszugang erforderlich):  
`http://<IP-Adresse der Kamera>`

**2. MxBus-Schnittstelle und MX-Proximity-Box aktivieren**

- Dialog **Admin Menu > Hardware-Konfiguration > MxBus-Module verwalten** öffnen.
- Prüfen, ob die **MxBus-Schnittstelle** verbunden ist. Wenn die Schnittstelle nicht verbunden ist, auf **Verbinden** klicken.
- Prüfen, ob im Abschnitt **Gerät** der Status in der Zeile **MX-Proximity-Box** auf **Aktiv** steht. Wenn nicht, auf **Aktualisieren** klicken.

**3. MX-Proximity-Box konfigurieren**

- Im gleichen Dialog wie unter Schritt 2 auf **MxMessageSystem-Konfiguration** klicken.
- Auf **Konfiguration der angeschlossenen Geräte laden** klicken.
- Auf **Nachrichten bearbeiten** klicken, auf **Neue Nachricht** und einen **Nachrichtennamen** eingeben.
- Auf den Balken mit der gewünschten **MX-Proximity-Box** klicken und auf **Hinzufügen**.

- Den **Nachrichtennamen** auswählen. Als **Wiederholungszeit** kann die Zeit angegeben werden, nach deren Ablauf ein erneutes Senden der Nachricht möglich ist.
- Weiterhin kann ein auslösendes Bewegungsprofil ausgewählt werden. In den Profilen **Annähern**, **Entfernen** und **Bewegen** sind die einzelnen Parameter für das entsprechende Profil vordefiniert. Im Profil **Benutzerdefiniert** können diese Werte auch beliebig eingestellt werden.
- Zum Sichern der **MX-Proximity-Box** Konfiguration auf **Gesamte Konfiguration übertragen** klicken.

**4. Ereignisse konfigurieren**

- Dialog **Setup Menu > Ereignissteuerung > Ereignisübersicht** öffnen.
- Im Abschnitt **Nachrichtenergebnisse auf Bearbeiten** klicken und die gewünschten Profile zur Verwendung von Nachrichtenergebnissen (z. B. für das Starten einer Aufzeichnung) anlegen.

**5. Kamera-Konfiguration sichern**

- In der Live-Ansicht der Kamera auf **Admin Menu > Konfiguration > Sichern** klicken, Konfiguration permanent sichern und Neustart der Kamera durchführen.

Zurücksetzen der MX-Proximity-Box

Wurde die MX-Proximity-Box bereits an einer anderen Kamera betrieben und nicht deaktiviert oder zurückgesetzt, kann es sein, dass die linke LED (Betriebsstatus) nach Herstellen der Verbindung rot blinkt. In diesem Fall ist die angeschlossene und aktivierte MX-Proximity-Box auf **Werkseinstellungen** zurückzusetzen:

- Deckel der Box entfernen.
- Kontaktflächen rechts unten (roter Kreis in der Abbildung) z. B. mit einem Schraubendreher überbrücken (beide LEDs blinken abwechselnd immer schneller rot/blau).
- Überbrückung erst wieder aufheben, wenn beide LEDs der MX-Proximity-Box 3 mal gleichmäßig grün

blinken und so den Abschluss des Vorgangs signalisieren.

- Deckel der Box wieder befestigen.
- MX-Proximity-Box in der Kamera einrichten (siehe «Inbetriebnahme der MX-Proximity-Box»).



Sicherheitshinweise

- Die Verwendung dieses Produkts in explosionsgefährdeten Bereichen ist nicht zulässig.
- Die Installation dieses Produkts muss gemäß den oben aufgeführten Montageschritten erfolgen.
- Die MOBOTIX MX-Proximity-Box ist zur Bewegungserkennung mit Radarsensoren in Umgebungen gemäß IP66 konzipiert.
- Elektrische Anlagen und Betriebsmittel dürfen nur von einer Elektrofachkraft oder unter Leitung und Aufsicht einer Elektrofachkraft den elektrotechnischen Regeln entsprechend errichtet, geändert und instandgehalten werden. Auf die richtige Verwendung der elektrischen Anschlüsse ist zu achten.
- Es ist sicherzustellen, dass alle relevanten Gesetze, Regelungen und Zulassungsbestimmungen für den jeweiligen Einsatzzweck erfüllt werden.
- Drehmoment für alle Schrauben: 0,4 Nm.
- Weißen Gummistopfen (Einzeladerstopfen bzw. Kabelstopfen 3–5 mm oder 5–7 mm) so eindrücken, dass die Ränder innen und außen gleichmäßig überstehen.
- Als MxBus-Leitung ist paarweise verdrehtes Kabel (z. B. **J-Y(St)Y**) zu verwenden.
- Die Länge der gesamten MxBus-Leitung darf 100 m nicht überschreiten.
- Durchmesser aller Leitungen: 0,6–0,8 mm (0,8 mm = 0,5 mm<sup>2</sup>, wegen geringerer Leitungsverluste empfohlen).

Technische Daten

| MX-Proximity-Box                           |   |
|--|---|
| <b>Anschluss</b>                           | MxBus (2 Schraubklemmen)  |
| <b>Stromversorgung</b>                     | 48 V DC (via Kamera und MxBus)  |
| <b>Leistungsaufnahme</b>                   | 0,5–1 W   |
| <b>Frequenz (Radarsignal)</b>              | ~24 GHz   |
| <b>Betriebsbedingungen</b>                 | IP66 (DIN EN 60529)<br>–20 bis +60 °C   |
| <b>Abmessungen (Höhe x Breite x Tiefe)</b> | 63 x 87 x 30 mm   |
| <b>Materialien</b>                         | Gehäuse: PBT GF30   |
| <b>Gewicht</b>                             | ca. 75 g  |
| <b>Detektionsbereich</b>                   | Personen: 0 bis max. 15 m; PKW: 0 bis max. 35 m   |
| <b>Verdeckter Einbau</b>                   | Möglich hinter Materialien mit geringer Dämpfung von Radarwellen (z. B. unbeschichtetes Glas, Kunststoff, verschiedene holzbasierte Materialien, Gipskartonplatten).<br><b>Ein vorheriger Test des Materials wird dringend empfohlen!</b> |
| <b>Weitere Informationen zur Detektion</b> | Detektierbare Bewegungen: Annähern, Entfernen und allgemeine Bewegungen   |

Bohrschablone

Bohrschablonen für weitere MOBOTIX-Komponenten: [www.mobotix.com](http://www.mobotix.com) > Support > Betriebsanleitungen

