

# Guide

## Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App

© 2023 MOBOTIX AG



# Table des matières

---

<b>Table des matières</b>	<b>2</b>
<b>Avant de commencer</b>	<b>5</b>
Support	6
MOBOTIX Support	6
MOBOTIX eCampus	6
MOBOTIX Communauté	6
Consignes de sécurité	7
Mentions légales	7
<b>À propos de Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App</b>	<b>9</b>
Smart Data Interface vers MxManagementCenter	9
<b>Caractéristiques techniques</b>	<b>11</b>
<b>Licences des Apps certifiées</b>	<b>14</b>
Activation des licences des applications certifiées dans MxManagementCenter	14
Gestion des licences dans MxManagementCenter	19
<b>Exigences relatives à la caméra, à l'image et à la scène</b>	<b>21</b>
Recommandations relatives au montage et au réglage	24
Dépannage	25
<b>Activation de l'interface de l'App certifiée</b>	<b>26</b>
<b>Configuration de Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App</b>	<b>28</b>
Paramètres de base	28
Zones de reconnaissance	29
Gestion des listes	31
Vidéo	43
Numéro d'identification de l'aéronef	53
OCR	53
OCR	62
Création de rapports	69
Variables/champs de gabarit	75

Avancé .....	78
Sauvegarde de la configuration .....	80
<b>MxMessageSystem .....</b>	<b>81</b>
Qu'est-ce que MxMessageSystem ? .....	81
Informations sur les messages MxMessages .....	81
<b>MxMessageSystem : Traitement de l'événement d'application généré automatiquement .....</b>	<b>82</b>
Vérification des événements d'application générés automatiquement .....	82
Gestion des actions - Configuration d'un groupe d'actions .....	84
Paramètres d'action - Configuration des enregistrements de la caméra .....	87
<b>Configuration avancée : traitement des métadonnées transmises par les applications .....</b>	<b>89</b>
Métadonnées transférées dans le MxMessageSystem .....	89
Créer un événement de message personnalisé .....	91
Exemples de noms de message et de valeurs de filtre de Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App .....	93





## Avant de commencer

<b>Support</b> .....	<b>6</b>
MOBOTIX Support .....	6
MOBOTIX eCampus .....	6
MOBOTIX Communauté .....	6
<b>Consignes de sécurité</b> .....	<b>7</b>
<b>Mentions légales</b> .....	<b>7</b>

# Support

## MOBOTIX Support

Si vous avez besoin d'une assistance technique, contactez votre concessionnaire MOBOTIX. Si votre concessionnaire ne peut pas vous aider, il contactera le canal d'assistance afin d'obtenir une réponse le plus rapidement possible.

Si vous disposez d'un accès Internet, vous pouvez ouvrir le service d'assistance MOBOTIX pour obtenir des informations supplémentaires et des mises à jour logicielles.

Rendez-vous sur [www.mobotix.com/fr > Support > Centre d'assistance](http://www.mobotix.com/fr > Support > Centre d'assistance).



## MOBOTIX eCampus

MOBOTIX eCampus est une plateforme complète d'e-learning. Elle vous permet de décider quand et où consulter et traiter le contenu du cours. Il vous suffit d'ouvrir la page dans le navigateur et de sélectionner la formation de votre choix.

Rendez-vous sur [www.mobotix.com/ecampus-mobotix](http://www.mobotix.com/ecampus-mobotix).



## MOBOTIX Communauté

La MOBOTIX communauté est une autre source d'information précieuse. MOBOTIX Le personnel et les autres utilisateurs y partagent leurs informations, et vous pouvez faire de même.

Rendez-vous sur [community.mobotix.com](http://community.mobotix.com).



## Consignes de sécurité

- Ce produit ne doit pas être utilisé dans des endroits exposés à des risques d'explosion.
- N'utilisez pas ce produit dans un environnement poussiéreux.
- Protégez ce produit de l'humidité ou de l'eau qui pourrait pénétrer dans le boîtier.
- Installez ce produit comme indiqué dans ce document. Une installation inappropriée pourrait endommager la caméra !
- Cet équipement n'est pas adapté à une utilisation dans des endroits où des enfants sont susceptibles d'être présents.
- Lorsque vous utilisez un adaptateur de classe I, le cordon d'alimentation doit être branché à une prise de courant avec mise à la terre appropriée.
- Afin de se conformer aux exigences de la norme EN 50130-4 concernant l'alimentation des systèmes d'alarme pour le fonctionnement du système 24 h/24, 7 j/7, il est fortement recommandé d'utiliser un onduleur pour protéger l'alimentation de ce produit.

## Mentions légales

### Questions juridiques relatives aux enregistrements vidéo et audio

Lors de l'utilisation de produits MOBOTIX AG, vous êtes tenu de vous conformer à l'ensemble des réglementations relatives à la protection des données qui s'appliquent à la surveillance vidéo et audio. Selon la législation nationale et le site d'installation des caméras, l'enregistrement de données vidéo et audio peut être soumis à une documentation spéciale, voire être interdit. Tous les utilisateurs de produits MOBOTIX sont donc tenus de s'informer des réglementations applicables et de s'y conformer. MOBOTIX AG décline toute responsabilité en cas d'utilisation illicite de ses produits.

### Déclaration de conformité

Les produits de MOBOTIX AG sont certifiés conformément aux réglementations applicables de l'UE et d'autres pays. Vous trouverez les déclarations de conformité des produits de MOBOTIX AG sur le site [www.mobotix.com](http://www.mobotix.com), sous **Support > Download Center > Marketing & Documentation > Certificates & Declarations of Conformity (Support > Centre de téléchargement > Marketing et Documentation > Certificats et déclarations de conformité)**.

## Déclaration RoHS

Les produits de MOBOTIX AG sont entièrement conformes aux restrictions de l'Union européenne relatives à l'utilisation de certaines substances dangereuses dans les équipements électriques et électroniques (directive RoHS 2011/65/CE), dans la mesure où ils sont soumis à ces réglementations (pour la déclaration RoHS de MOBOTIX, voir [www.mobotix.com](http://www.mobotix.com), **Support > Download Center > Marketing & Documentation > Brochures & Guides > Certificates (Support > Centre de téléchargement > Marketing & Documentation > Brochures & Guides > Certificats)**).

## Mise au rebut

Les produits électriques et électroniques contiennent de nombreux matériaux précieux. Pour cette raison, nous vous recommandons de mettre au rebut les produits MOBOTIX en fin de vie conformément à l'ensemble des exigences et réglementations légales en vigueur (ou de déposer ces produits dans un centre de collecte municipal). Les produits MOBOTIX ne doivent pas être jetés avec les ordures ménagères ! Si le produit contient une batterie, mettez-la au rebut séparément (le cas échéant, les manuels des produits correspondants contiennent des instructions spécifiques).

## Exclusion de responsabilité

MOBOTIX AG décline toute responsabilité en cas de dommages résultant d'une utilisation inappropriée ou du non-respect des manuels ou règles et réglementations applicables. Nos conditions générales s'appliquent. Vous pouvez télécharger la version actuelle des **Conditions générales** sur notre site Web à l'adresse [www.mobotix.com](http://www.mobotix.com) en cliquant sur le lien correspondant au bas de chaque page.

# À propos de Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App

## Reconnaissance des numéros d'identification émis par l'OACI et la FAA (AIN)

La certification Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App reconnaît, sur la base de processus de Deep Learning, les codes AIN (Aircraft Identification Number - numéro d'identification de l'aéronef) qui sont conformes à la norme internationale. Le moteur de reconnaissance optique des caractères tire parti de nombreuses intégrations et fonctionnalités de publication qui ont été développées depuis de nombreuses années.

- Reconnaissance des numéros d'identification émis par l'OACI et la FAA
- Identification et suivi en temps réel pendant le stationnement, le décollage et l'atterrissage
- Possibilité d'extension de l'infrastructure sans avoir à interférer avec les processus et les opérations de trafic aérien existants
- Événements MOBOTIX via MxMessageSystem
- Recherche d'événements consolidée via l'interface MxManagementCenter Smart Data ou le HUB MOBOTIX
- Transfert de méta-données via des protocoles de transmission génériques ou des interfaces tierces pré-définies
- Deux listes pour les actions individuelles (par exemple : accès accordé/refusé, alarme, etc.)

**ATTENTION!** Cette application ne prend pas en charge les capteurs thermiques.

## Smart Data Interface vers MxManagementCenter

Cette application dispose d'une Smart Data Interface vers MxManagementCenter.

Grâce à Smart Data System MOBOTIX, les données de transaction sont associées aux enregistrements vidéo effectués au moment de la transaction. La source Smart Data peut être des applications MOBOTIX certifiées (aucune licence requise) ou des sources Smart Data générales (licence requise) comme les systèmes POS ou les systèmes de reconnaissance de plaques d'immatriculation.

Smart Data System MxManagementCenter vous permet de trouver et d'analyser rapidement toute activité suspecte. Smart Data Bar et Smart Data View permettent de rechercher et d'analyser les transactions. La Smart Data Bar fournit un aperçu direct des transactions les plus récentes (des dernières 24 heures), ce qui la rend particulièrement pratique pour toute vérification et recherche.

**AVIS!** Pour plus d'informations sur l'utilisation de Smart Data System, consultez l'aide en ligne correspondant au logiciel de la caméra et MxManagementCenter.

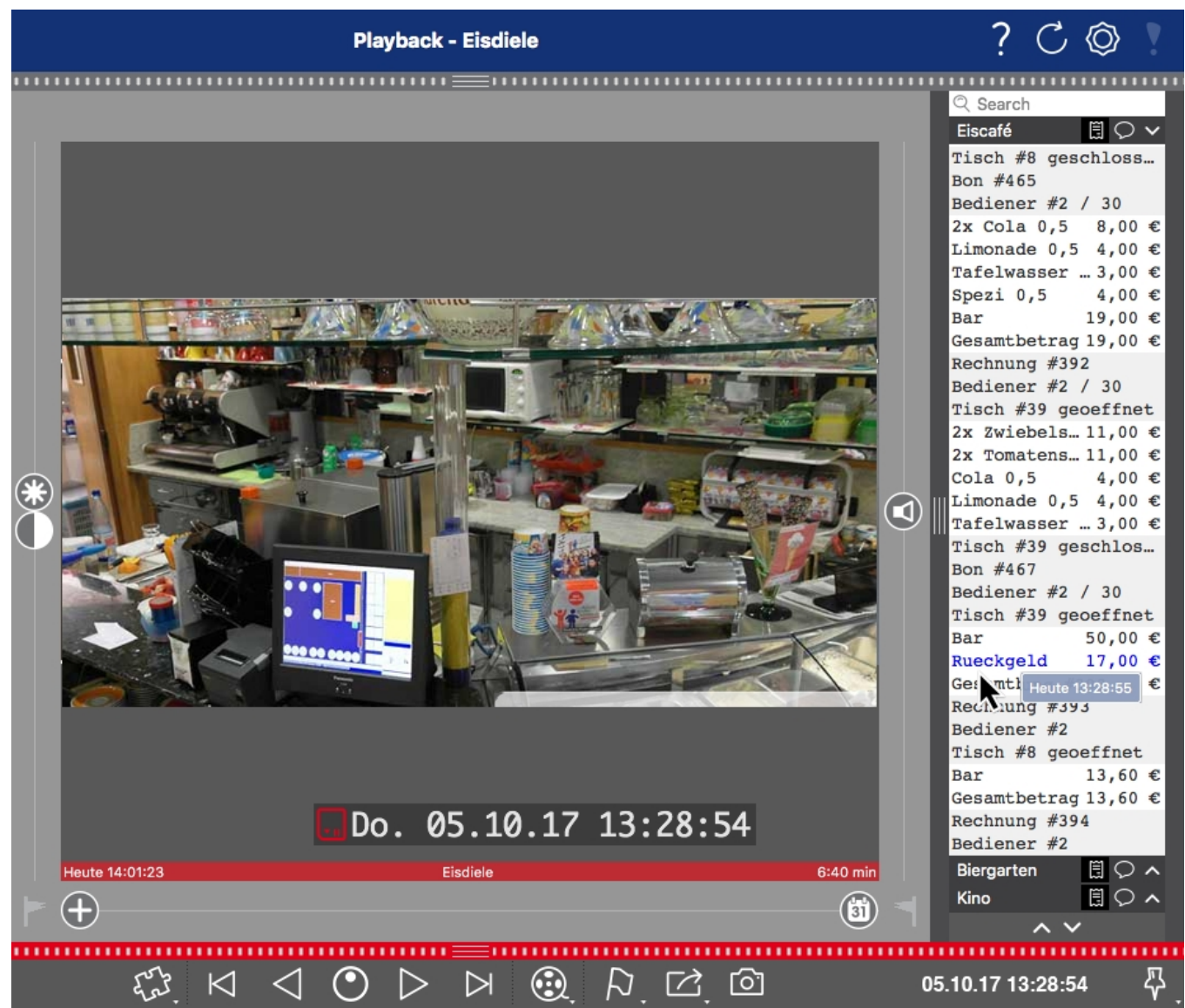


Fig. 1: : Smart Data Bar dans MxManagementCenter (exemple : Système POS)

# Caractéristiques techniques

## Informations sur le produit

Nom du produit	Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App
Code de commande	Mx-APP-VX-AIN
Caméras MOBOTIX prises en charge	Mx-M73A, Mx-S74A
Micrologiciel minimum pour la caméra	v7.3.0.x
MxManagementCenter compatibilité	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ min. MxMC v2.5.3</li> <li>■ Configuration : licence Advanced Config requise</li> <li>■ Recherche d'événements : licence interface Smart Data incluse</li> </ul>
MOBOTIX HUB compatibilité.	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ version MOBOTIX HUB min. : 2021 R1</li> <li>■ niveau de licence MOBOTIX HUB min. (Événements d'analyse) : L2</li> <li>■ niveau de licence MOBOTIX HUB min. pour plug-in de recherche d'événements : L4</li> </ul>

## Fonctionnalités du produit

Fonctionnalités de l'application	<ul style="list-style-type: none"> <li>■ Reconnaissance des numéros d'identification émis par l'OACI et la FAA</li> <li>■ Fonctionne jusqu'à une vitesse de 50 km/h</li> <li>■ Journal de reconnaissance (Smart Data/Recherche d'événements via MxManagementCenter)</li> <li>■ Événements MOBOTIX via MxMessageSystem</li> <li>■ Deux listes pour les actions individuelles (par exemple : accès accordé/refusé, alarme, etc.)</li> <li>■ Flux libre et mode Signalé</li> </ul>
Nombre maximal de zones de reconnaissance	1
Nombre maximal de codes AIN enregistrés	5 000 par liste

## Caractéristiques techniques

### Smart Data Interface vers MxManagementCenter

Formats des méta-données/statistiques	JSON, XML
Licence d'essai	Licence d'essai de 30 jours préinstallée
MxMessageSystem pris en charge	Oui
Interfaces d'intégration	<ul style="list-style-type: none"><li>■ Smart Data MxMC</li><li>■ Notification IP</li><li>■ X-Protect par Milestone (événements d'analyse, plug-in de transmission)</li><li>■ Réseau Optix NxWitness</li><li>■ Vaxtor Helix</li><li>■ Security Center par Genetec (événements personnalisés, signets)</li><li>■ intégration de tiers générique via FTP et/ou XML/JSON via HTTP(S)</li><li>■ Comparaison des interfaces de caméra prises en charge</li></ul>
Événements MOBOTIX	Oui
Événements ONVIF	Oui (événement de message générique)

## Numéros d'identification de l'aéronef pris en charge

Numéros d'identification de l'aéronef pris en charge	Numéros d'identification émis par l'OACI et la FAA
--	--

## Exigences relatives à la scène

Hauteur des caractères	20 px - 50 px
Angle vertical maximal	30°
Angle horizontal maximal	< 25°
Angle d'inclinaison maximal	< 25°



## Caractéristiques techniques de l'application

Application syn- chrone/asynchrone	Asynchrone
Exécution simultanée d'autres applications	Non
Précision	Min. 99 % (en tenant compte des exigences relatives à la scène)
Fréquence d'images traitée	typ. 10 ips
Temps de détection	Typ. 300 ms par numéro

# Licences des Apps certifiées

Les licences suivantes sont disponibles pour Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App :

- **Licence d'essai de 30 jours** préinstallée
- **Licence commerciale permanente**

La période d'utilisation commence par l'activation de l'interface de l'App certifiée (voir )

**AVIS!** Pour acheter ou renouveler une licence, contactez votre partenaire MOBOTIX.

**AVIS!** Les applications sont généralement préinstallées avec le micrologiciel. Dans de rares cas, les applications doivent être téléchargées depuis le site Web et installées. Dans ce cas, consultez [www.mobotix.com/fr](http://www.mobotix.com/fr) > **Support** > **Centre de téléchargement** > **Marketing & Documentation**, téléchargez et installez l'application.

## Activation des licences des applications certifiées dans MxManagementCenter

Après la période d'essai, les licences commerciales doivent être activées pour être utilisées avec une clé de licence valide.

### Activation en ligne

Après avoir reçu les ID d'activation, activez-les dans MxMC comme suit :

1. Sélectionnez **Window (Fenêtre) > Camera App Licenses (Licences d'applications de caméra)**.
2. Sélectionnez la caméra sur laquelle vous souhaitez utiliser la licence et cliquez sur **Select (Sélectionner)**.

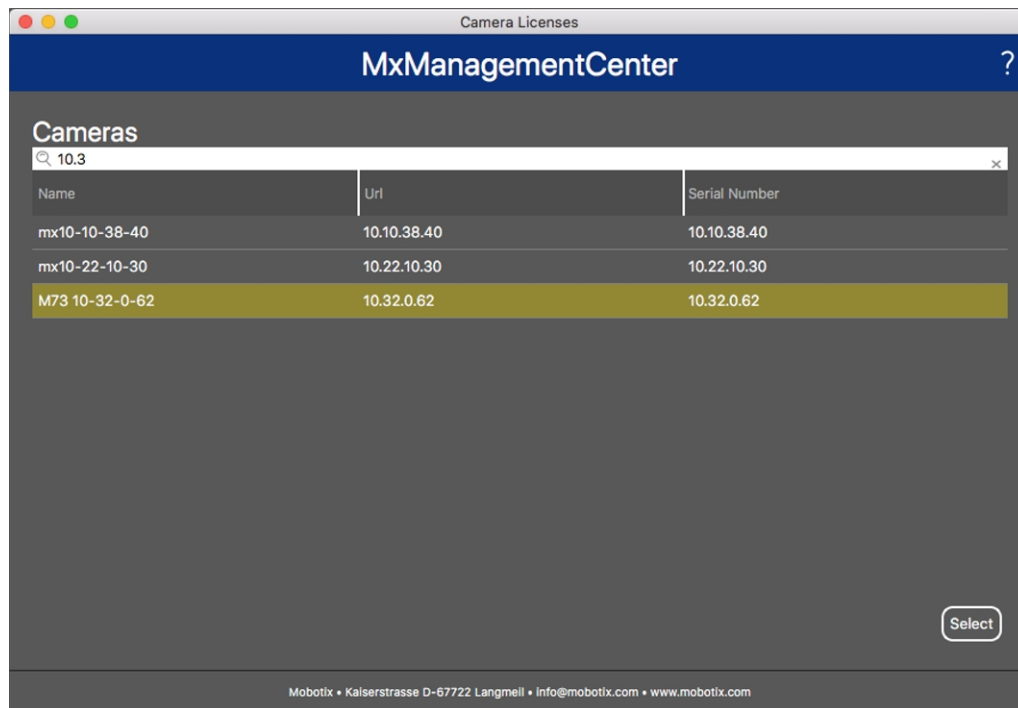


Fig. 2: Vue d'ensemble des licences d'applications de caméra dans MxManagementCenter

**AVIS!** Si nécessaire, modifiez l'heure définie sur la caméra.

1. Une vue d'ensemble des licences installées sur la caméra peut s'afficher. Cliquez sur **Activate License** (**Activer la licence**).

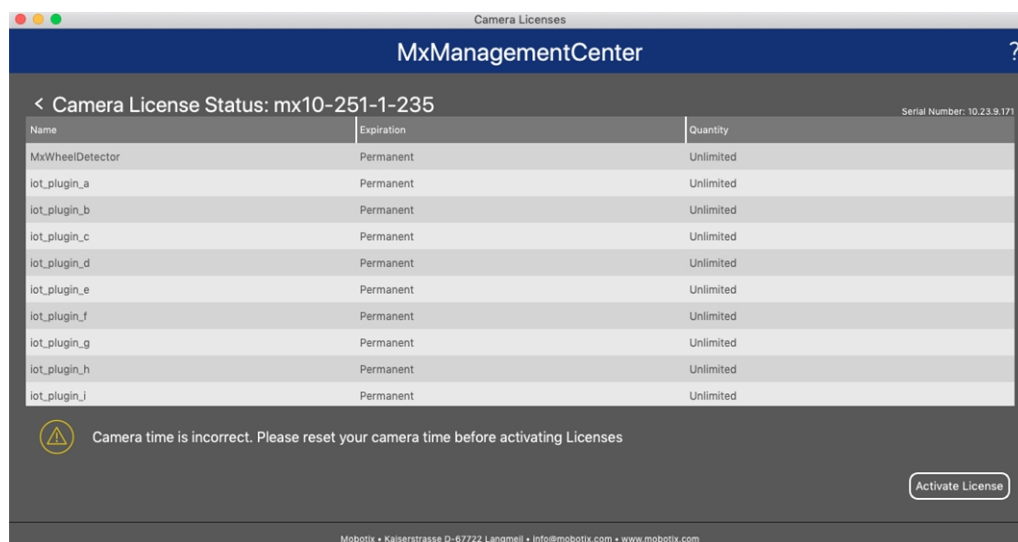




Fig. 3: Vue d'ensemble des licences installées sur la caméra

**AVIS!** Si nécessaire, modifiez l'heure définie sur la caméra.

2. Saisissez un ID d'activation valide et spécifiez le nombre de licences à installer sur cet ordinateur.
3. Si vous souhaitez obtenir une licence pour un autre produit, cliquez sur . Dans la nouvelle ligne, saisissez l'ID d'activation approprié et le nombre de licences souhaité.
4. Pour supprimer une ligne, cliquez sur .
5. Lorsque vous avez saisi tous les ID d'activation, cliquez sur **Activate License Online (Activer la licence en ligne)**. Lors de l'activation, **MxMC** se connecte au serveur de licences. Une connexion Internet est nécessaire.

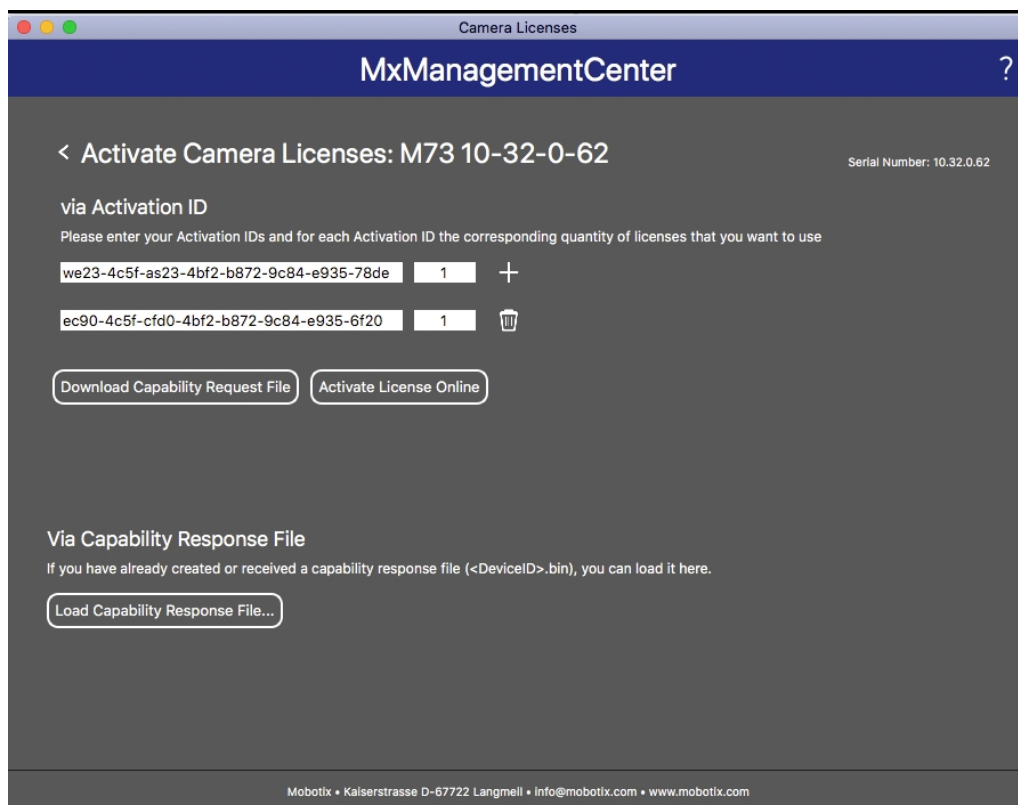


Fig. 4: Ajouter des licences

### Activation réussie

Une fois l'activation effectuée, une nouvelle connexion est requise pour appliquer les modifications. Vous pouvez également revenir à la gestion des licences.

### Échec de l'activation (absence de connexion Internet)

S'il est impossible de se connecter au serveur de licences, par exemple en raison d'une absence de connexion Internet, les applications peuvent également être activées hors ligne. (Voir [Activation hors ligne](#), p. 16).

## Activation hors ligne

Pour l'activation hors ligne, le partenaire ou l'installateur auprès duquel vous avez acheté les licences peut générer une réponse de capacité (fichier .bin) sur le serveur de licences pour activer ses licences.

1. Sélectionnez **Window (Fenêtre) > Camera App Licenses (Licences d'applications de caméra)**.
2. Sélectionnez la caméra sur laquelle vous souhaitez utiliser la licence et cliquez sur **Select (Sélectionner)**.

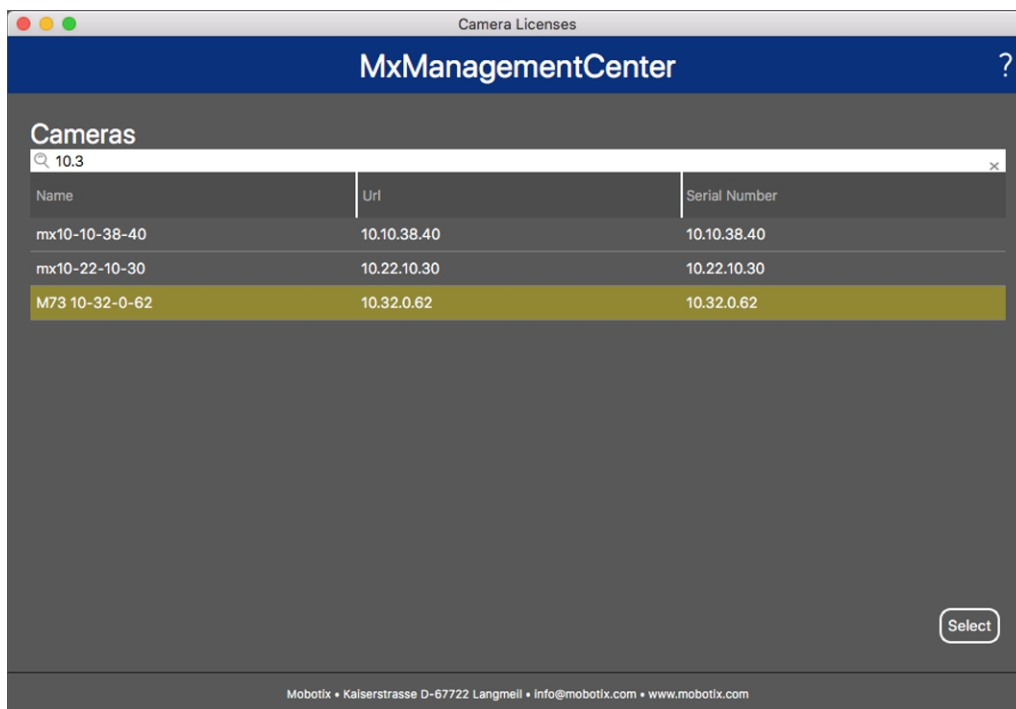


Fig. 5: Vue d'ensemble des licences d'applications de caméra dans MxManagementCenter

**AVIS!** Si nécessaire, modifiez l'heure définie sur la caméra.

3. Une vue d'ensemble des licences installées sur la caméra peut s'afficher. Cliquez sur **Activate License (Activer la licence)**.

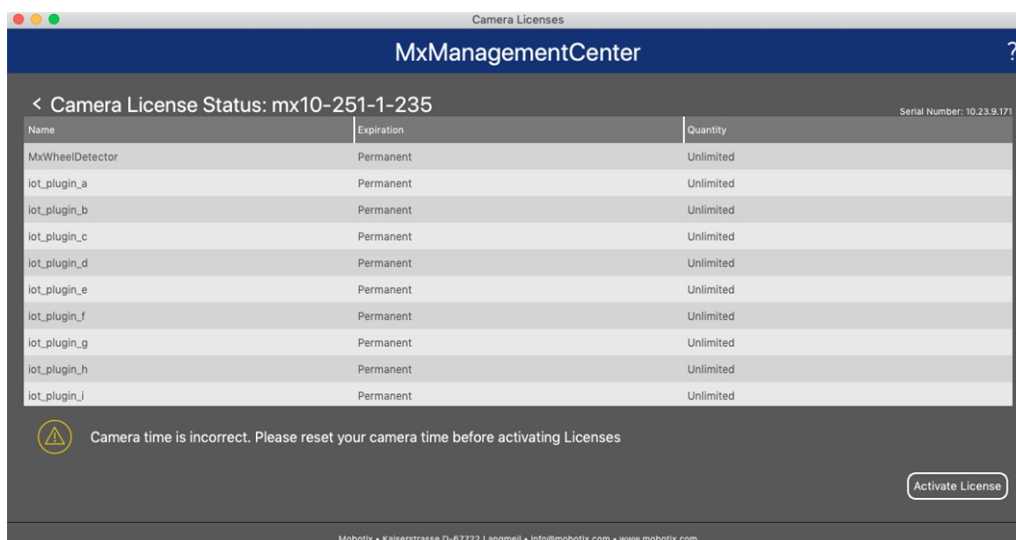




Fig. 6: Vue d'ensemble des licences installées sur la caméra

**AVIS!** Si nécessaire, modifiez l'heure définie sur la caméra.

4. Saisissez un ID d'activation valide et spécifiez le nombre de licences à installer sur cet ordinateur.
5. Si vous souhaitez obtenir une licence pour un autre produit, cliquez sur . Dans la nouvelle ligne, saisissez l'**ID d'activation** approprié et le nombre de licences souhaité.
6. Si nécessaire, cliquez sur  pour supprimer une ligne.
7. Lorsque vous avez saisi tous les ID d'activation, cliquez sur **Download Capability Request File (.lic)** (**Télécharger le fichier de demande de capacité (.lic)**) et envoyez le fichier à votre partenaire ou installateur.

**AVIS!** Ce fichier permet au partenaire/à l'installateur auprès duquel vous avez acheté les licences de générer un fichier de réponse de capacité (.bin) sur le serveur de licences.

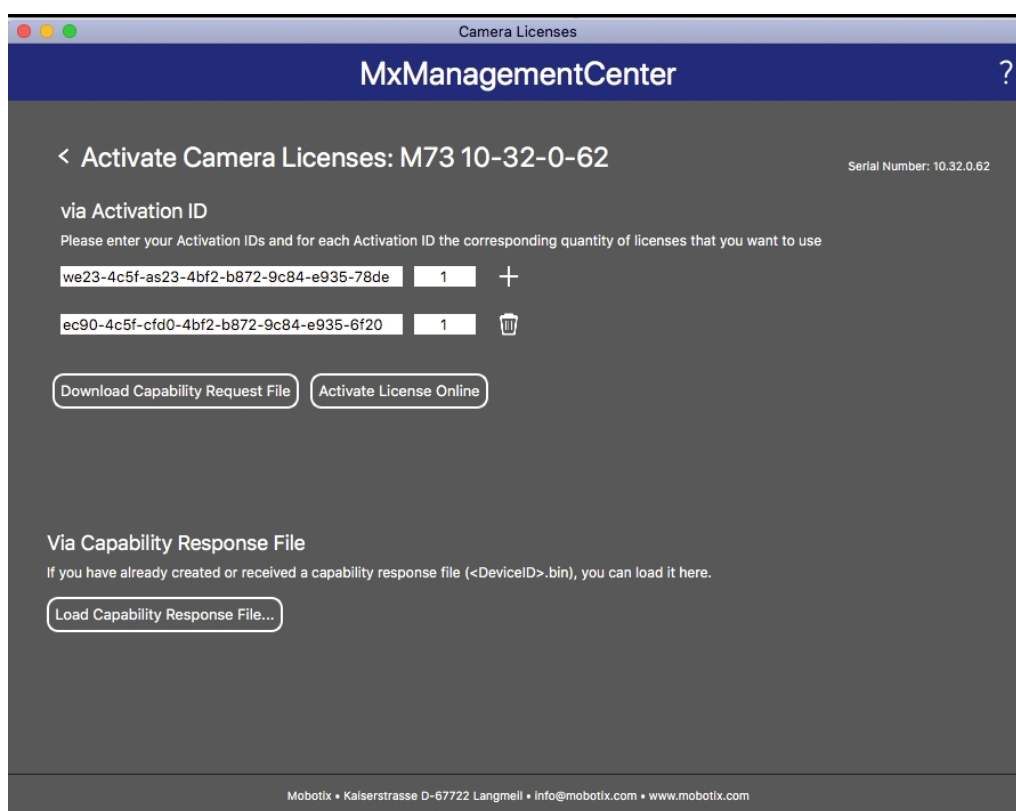


Fig. 7: Ajouter des licences

8. Cliquez sur Load Capability Response File (Charger le fichier de réponse de capacité) et suivez les instructions.

### Activation réussie

Une fois l'activation effectuée, une nouvelle connexion est requise pour appliquer les modifications. Vous pouvez également revenir à la gestion des licences.

# Gestion des licences dans MxManagementCenter

Dans MxManagementCenter, vous pouvez gérer facilement toutes les licences activées pour une caméra.

1. Sélectionnez **Window (Fenêtre) > Camera App Licenses (Licences d'applications de caméra)**.
2. Sélectionnez la caméra sur laquelle vous souhaitez utiliser la licence et cliquez sur **Select (Sélectionner)**.

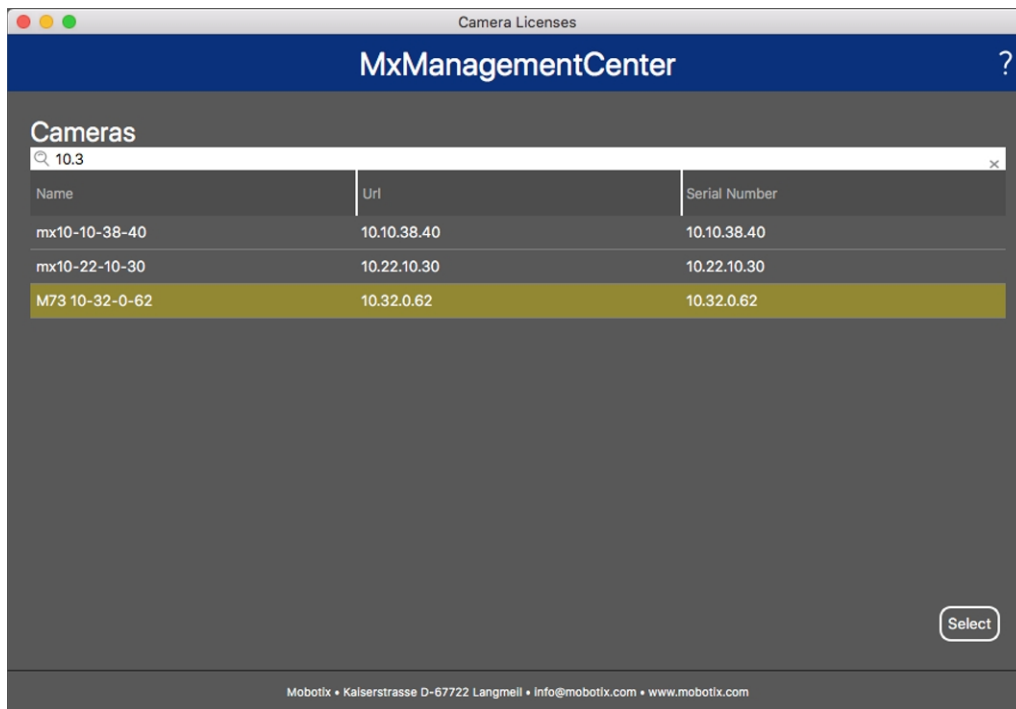


Fig. 8: Vue d'ensemble des licences d'applications de caméra dans MxManagementCenter

Une vue d'ensemble des licences installées sur la caméra peut s'afficher.

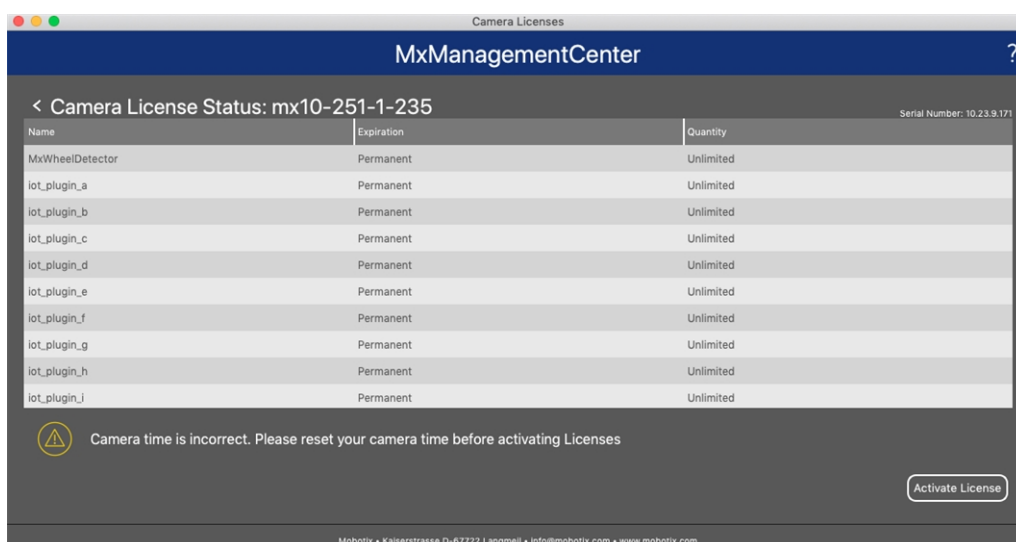


Fig. 9: Vue d'ensemble des licences installées sur la caméra

**AVIS!** Si nécessaire, modifiez l'heure définie sur la caméra.

## Licences des Apps certifiées

### Gestion des licences dans MxManagementCenter

---

Colonne	Explication
Nom	Nom de l'application sous licence
Expiration	Échéance de la licence
Quantité	Nombre de licences achetées pour un produit.
Numéro de série	Identification unique déterminée par MxMC pour l'appareil utilisé. Si des problèmes surviennent lorsque la licence est active, vous aurez besoin de l'ID de l'appareil.

---

#### Synchroniser les licences avec le serveur

Lorsque le programme démarre, il n'y a pas de comparaison automatique des licences entre l'ordinateur et le serveur de licences. Par conséquent, cliquez sur **Update (Mettre à jour)** pour recharger les licences à partir du serveur.

#### Mettre à jour les licences

Pour mettre à jour les licences temporaires, cliquez sur **Activate Licenses (Activer les licences)**. La boîte de dialogue de mise à jour/d'activation des licences s'ouvre.

**AVIS!** Vous devez disposer des droits d'administrateur pour synchroniser et mettre à jour les licences.



# Exigences relatives à la caméra, à l'image et à la scène

La caméra doit être configurée de telle sorte que la combinaison de la distance, de la distance focale de l'objectif et de la résolution de la caméra fournisse une image qui peut être analysée avec précision par le moteur OCR. Par conséquent, la scène doit remplir les conditions préalables suivantes :

## Qualité du code AIN à capturer dans l'image

- Le code AIN doit être très contrasté et clairement lisible, c'est-à-dire aussi propre que possible, sans bosses ni trous et bien éclairé.
- Le code doit être conforme à la norme AIN
- Hauteur des caractères
  - Pour reconnaître le code de manière fiable dans la meilleure qualité possible, la hauteur des caractères de l'image doit être comprise entre 20 px et 50 px.

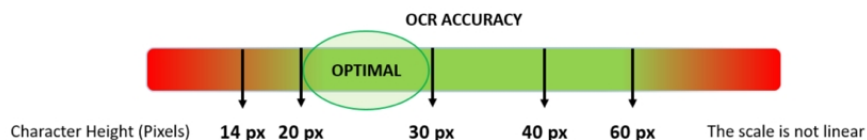


Fig. 10: Hauteur minimale des caractères

- Angle de rotation maximal :
  - Verticalement :  $< 25^\circ$
  - Incliné :  $< 15^\circ$
  - Horizontalement :  $< 25^\circ$

## Exemple de code AIN clairement reconnaissable



Fig. 11: Un angle correct réduit le risque de fausse reconnaissance

## Fréquence d'image

Le choix de la bonne fréquence d'image influence considérablement la qualité de la reconnaissance.

**Fréquence d'images recommandée :** 10 ips

## Vitesse d'obturation (temps d'exposition)

La vitesse d'obturation, également appelée « temps d'exposition », correspond à la durée pendant laquelle un obturateur de la caméra est ouvert pour exposer la lumière sur le capteur de la caméra. La vitesse d'obturation est mesurée en secondes ou en fractions de seconde. Plus le dénominateur est grand, plus la vitesse est rapide. Par exemple, 1/250<sup>e</sup> signifie un deux cent cinquantième d'une seconde ou quatre mil-lisecondes.

(1 seconde = 1 000 millisecondes)

## Exemples de temps d'exposition recommandés

Vitesse de l'aéronef	Temps d'exposition minimum (s)
Stationnaire	1/125 <sup>e</sup> (8 millisecondes)
Très lent	1/500 <sup>e</sup> (2 millisecondes)
Lent	1/1000 <sup>e</sup> (1 millisecondes)

**AVIS!** Les codes AIN sont toujours lus perpendiculairement à la caméra et dans le champ de vision, de sorte que les vitesses d'obturation plus élevées sont nécessaires pour, par exemple, les véhicules se déplaçant vers la caméra. Les aéronefs se déplaçant rapidement ne peuvent donc pas être lus.

## Résolution

La résolution de la caméra détermine la quantité de détails pouvant être capturés. Plus les détails de l'objet sont petits, plus la résolution doit être élevée. Plusieurs facteurs déterminent les détails capturés :

- La résolution (taille de pixel) du capteur de la caméra. Avec ce capteur (normalement de type CMOS), la lumière finit par tomber et une caméra IP classique a une résolution de capteur de 2 ou 4 mégapixels.
- La résolution des composants électroniques de la caméra. La plupart des caméras de vidéosurveillance prennent en charge une résolution minimale de 1 920 x 1 080, mais peuvent être réglées sur une résolution inférieure si cela n'est pas nécessaire.
- La qualité et la distance focale de l'objectif. La qualité des composants optiques peut jouer un rôle dans des conditions difficiles. La distance focale (facteur de zoom) détermine le champ de vision visible.
- La qualité des images peut être influencée par des facteurs tels que le type d'éclairage utilisé.

**Résolution recommandée :** max. 1 920 x 1 080 px

## Distance focale

La distance focale de l'objectif détermine le degré de « zoom avant » de l'image. Elle est généralement exprimée en millimètres (par exemple, 6 mm, 25 mm ou 50 mm).

Elle définit l'angle de vue (la surface de la scène à capturer) et le grossissement (la taille de chacun des éléments). Plus la distance focale est grande, plus l'angle de vue est étroit et plus le grossissement est élevé. Plus la distance focale est petite, plus l'angle de vue est large et plus le grossissement est faible.

Pour les objectifs zoom, les distances focales minimale et maximale sont indiquées, par exemple 10 à 40 mm.

**AVIS!** L'objectif doit avoir une **correction infrarouge** pour éviter les images floues. Des objectifs avec correction infrarouge doivent être utilisés sur les caméras jour/nuit et monochromes dans toutes les conditions d'éclairage pour obtenir une image nette.

## Éclairage

Les codes AIN sont normalement peints sur les wagons et ne sont pas réfléchissants. Par conséquent, un éclairage ambiant suffisant doit être utilisé pour éclairer le texte de manière à ce qu'il puisse être lu à une vitesse d'obturation raisonnablement rapide sans que l'appareil photo n'ajoute trop de gain pour éclaircir l'image. (un gain maximum d'environ 12 est conseillé).

**AVIS!** L'ajout d'un gain amplifie efficacement le signal vidéo, y compris tout bruit pouvant entraîner une image très granuleuse, sujette aux erreurs d'OCR.

## Recommandations relatives au montage et au réglage

- La profondeur de mise au point est un paramètre très important. Si vous utilisez une caméra avec un objectif à monture CS, utilisez un objectif fixe. Les objectifs fixes sont plus efficaces pour la reconnaissance de code de conteneur grâce à une plus grande profondeur de mise au point. Il est également fortement recommandé d'utiliser un objectif à résolution mégapixel.
- Tenez compte des conditions changeantes de luminosité (par exemple, lors des levers et des couchers du soleil) lorsque vous choisissez l'emplacement de montage. Les rayons directs du soleil peuvent déformer l'image. Si le code reçoit directement le soleil, envisagez d'utiliser un objectif à diaphragme automatique.
- Si vous montez une caméra sur un poteau en bord de route ou de voies ferrées, vérifiez le comportement du poteau au passage de véhicules lourds ou de convois de voitures. Certains poteaux bougent de façon perceptible, auquel cas la reconnaissance de code de conteneur serait presque impossible.
- Il est recommandé de désactiver les fonctions WDR et BLC. Dans la plupart des cas, elles embellissent l'image, mais au prix de bavures, par exemple sur le bord d'une lettre de code de conteneur. Pour la même raison, réduisez le bruit numérique autant que possible.
- Dans certaines conditions rares, la caméra peut effectuer de fausses détections, par exemple lorsqu'elle reconnaît des parties d'image qui ressemblent structurellement ou sémantiquement à un code de conteneur (par exemple, des clôtures ou publicités). Pour réduire ce phénomène :
  - Ajustez la zone d'intérêt en conséquence. Il est parfois judicieux de la réduire ou de modifier sa forme en omettant les parties qui pourraient conduire à de fausses détections.
  - Dans certains cas, de meilleures performances peuvent être obtenues en changeant l'angle de l'objectif ou en déplaçant la caméra. Dans certains cas, il est préférable de photographier les codes de conteneur avant.

# Dépannage

La lecture correcte basée sur OCR des codes imprimés sur les wagons de rails est difficile ou impossible si les images capturées présentent l'une des caractéristiques suivantes :

- Surexposition ou sous-exposition
- Flou ou distorsion
- Éclairage inégal
- Angle aigu de la caméra
- Faible contraste
- Texte endommagé ou mal inscrit
- Mauvaises conditions météorologiques comme le brouillard, la neige ou une forte pluie

# Activation de l'interface de l'App certifiée

**ATTENTION!** Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App ne prend pas en compte les zones sombres définies pour l'image en temps réel. Par conséquent, il n'y a pas de pixellisation dans les zones sombres lors de la configuration de l'application et pendant l'analyse d'image par l'application.

**AVIS!** L'utilisateur doit avoir accès au menu de configuration ([http\(s\)://<adresse IP de la caméra>/control](http(s)://<adresse IP de la caméra>/control)). Vérifiez donc les droits d'utilisateur de la caméra.

1. Dans l'interface Web de la caméra, ouvrez : **Menu Configuration / Paramètres des Apps certifiées** ([http\(s\)://<adresse IP de la caméra>/control/app\\_config](http(s)://<adresse IP de la caméra>/control/app_config)).

**MOBOTIX**

M73 mx10-32-6-96 Certified App Settings

**General Settings**

**Arming** ☒ Active 1 Activate app service.

**Note:** It is not recommended to activate more than 2 apps.

**Resource monitor** ☐ Active Display camera actual load in live image.

**Note:** High performance impact. Use for testing purposes only.

**Custom font** ☐ Active Use custom font for the text displays in live image. To select or upload a custom font please go to [Manage Font File](#).

**App Settings**

App	Activation	License	Explanation	Version	Delete	Delete application
Vaxtor ALPR MMC	Trial	Trial available.	Please update the license.	1.3.5	Data	Delete application
<u>Vaxtor Aircraft Identification Number Settings</u>	<input checked="" type="checkbox"/> <span>2</span>	2021-11-09 (30 day trial).	Vaxtor Aircraft Identification Number	1.3.5	Data (296.0K)	Delete application
Vaxtor Containers	Test	Trial used.	Please update the	1.3.5	Data	Delete

Set 3 Factory Restore Close

Fig. 12: Activation des applications certifiées

2. Sous **Paramètres généraux**, activez l'option **Armement** 1 du service d'application.
3. Sous **Paramètres de l'application**, cochez l'option **Actif** 2 et cliquez sur **Définir** 3.
4. Cliquez sur le nom de l'application à configurer pour ouvrir son interface utilisateur.

5. Pour la configuration de l'application, voir [Configuration de Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App](#), S. 1.

# Configuration de Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App

**AVIS!** Pour des performances et des résultats optimaux du traitement de code AIN, assurez-vous que la scène répond aux [exigences relatives à la caméra, à l'image et à la scène](#).

**AVIS!** L'utilisateur doit avoir accès au menu de configuration ([http\(s\)://<adresse IP de la caméra>/control](http(s)://<adresse IP de la caméra>/control)). Vérifiez donc les droits d'utilisateur de la caméra.

1. Dans l'interface Web de la caméra, ouvrez : **Menu Configuration / Paramètres des Apps certifiées** ([http\(s\)://<adresse IP de la caméra>/control/app\\_config](http(s)://<adresse IP de la caméra>/control/app_config)).
2. Cliquez sur le nom de **Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App**.

La fenêtre de configuration de l'application s'affiche avec les options suivantes :

## Paramètres de base

Les configurations suivantes doivent être prises en compte :

The screenshot shows the 'Vaxtor Aircraft Identification Number Settings' window. At the top, it displays 'MOBOTIX' and the device ID 'M73 mx10-32-6-96'. Below this, the title 'Vaxtor Aircraft Identification Number Settings' is shown. The main section is titled 'Vaxtor Aircraft Identification Number' and contains three settings: 'Working Mode' set to 'Freeflow', 'Enable MxMessage' checked, and 'Enable Overlay' checked. To the right of these settings, there is explanatory text for each. At the bottom, there is a 'Recognition Areas' section with a checkbox that is checked. Below the settings, there are four buttons: 'Set', 'Factory', 'Restore', and 'Close'.

Setting	Value	Description
Working Mode	Freeflow	Signaled: The application will only attempt to read an aircraft identification number when the signal is activated. Freeflow: The application continuously captures aircraft identification numbers.
Enable MxMessage	<input checked="" type="checkbox"/>	Send a mxmessage when an aircraft identification number is read
Enable Overlay	<input checked="" type="checkbox"/>	Display an overlay on all the sensors when an aircraft identification number is read

Recognition Areas ☒

Buttons: Set, Factory, Restore, Close



**Working mode (Mode de fonctionnement) :** Les modes suivants sont disponibles :

**Free flow (Flux libre) :** l'application saisit en permanence les codes AIN.

**Signaled (Signalé) :** l'application ne tentera de lire un code AIN que lorsqu'un signal est déclenché en conséquence.

**AVIS!** En mode Signaled (Signalé), un ID de signal est envoyé avec l'événement de signal.

**Activer MxMessage :** Cochez cette case pour activer le traitement des événements de code AIN dans le MxMessageSystem.

**Enable Overlay (Activer la superposition) :** cochez pour activer l'affichage du résultat de reconnaissance de code AIN dans la vue en direct.

## Zones de reconnaissance

Une zone de reconnaissance est une zone de l'image vidéo dans laquelle une analyse OCR est effectuée. Vous pouvez tracer un polygone et choisir s'il faut rechercher des plaques à l'intérieur ou à l'extérieur de cette zone. Vous pouvez définir plusieurs zones pour prendre en compte les situations complexes.

**AVIS!** L'utilisation de zones de reconnaissance peut réduire le temps de traitement OCR ainsi que les faux positifs. Notez que l'ensemble du code AIN doit être à l'intérieur ou à l'extérieur de la zone de reconnaissance pour que le test réussisse.

**MOBOTIX**

M73 mx10-32-6-96

Vaxtor Aircraft Identification Number Settings

**Recognition Areas**

**Recognition Area Type** inclusion

Recognition Area Type. Inclusion: only the aircraft identification numbers inside the recognition area will be detected. Exclusion: only the aircraft identification numbers outside the recognition area will be detected

**Show Recognition Area** ☒

Show the recognition area on the OCR sensor

**Edit Recognition Area**

**Id** 1

**Position** 158 x 245

**Size** 603 x 418

**Edit Rectangle**

SHIFT + Click on the image to mark the left-top corner then Click without SHIFT to mark the right-bottom corner. Press "Set Rectangle" when done

**Set** **Factory** **Restore** **Close**

**Recognition Area Type (Type de zone de reconnaissance) :** cochez pour activer l'envoi d'événements conformément à configuration suivante :

**Inclusion :** seules les plaques à l'intérieur de la zone de reconnaissance seront détectées.

**Exclusion :** seules les plaques en dehors de la zone de reconnaissance seront détectées.

**Show recognition area (Afficher la zone de reconnaissance) :** cochez cette case pour afficher la zone de reconnaissance sur l'image de la caméra.

**Modifier la zone de reconnaissance :** Cliquez sur l'icône **plus**① pour définir une nouvelle zone de reconnaissance. Les options suivantes sont disponibles :

**ID :** Saisissez ou sélectionnez une valeur unique pour identifier la zone de reconnaissance

**Position :** Coordonnées du coin supérieur droit de la zone de reconnaissance rectangulaire.

**Taille :** Taille en pixels de la zone de reconnaissance rectangulaire.

**Modifier le rectangle :** Cliquez pour passer en mode Vue en direct, dans lequel vous pouvez tracer une zone de reconnaissance.

**Supprimer :** Cliquez sur l'icône **Corbeille**② pour supprimer la zone de reconnaissance.

### Dessin d'une zone de reconnaissance dans la vue en direct

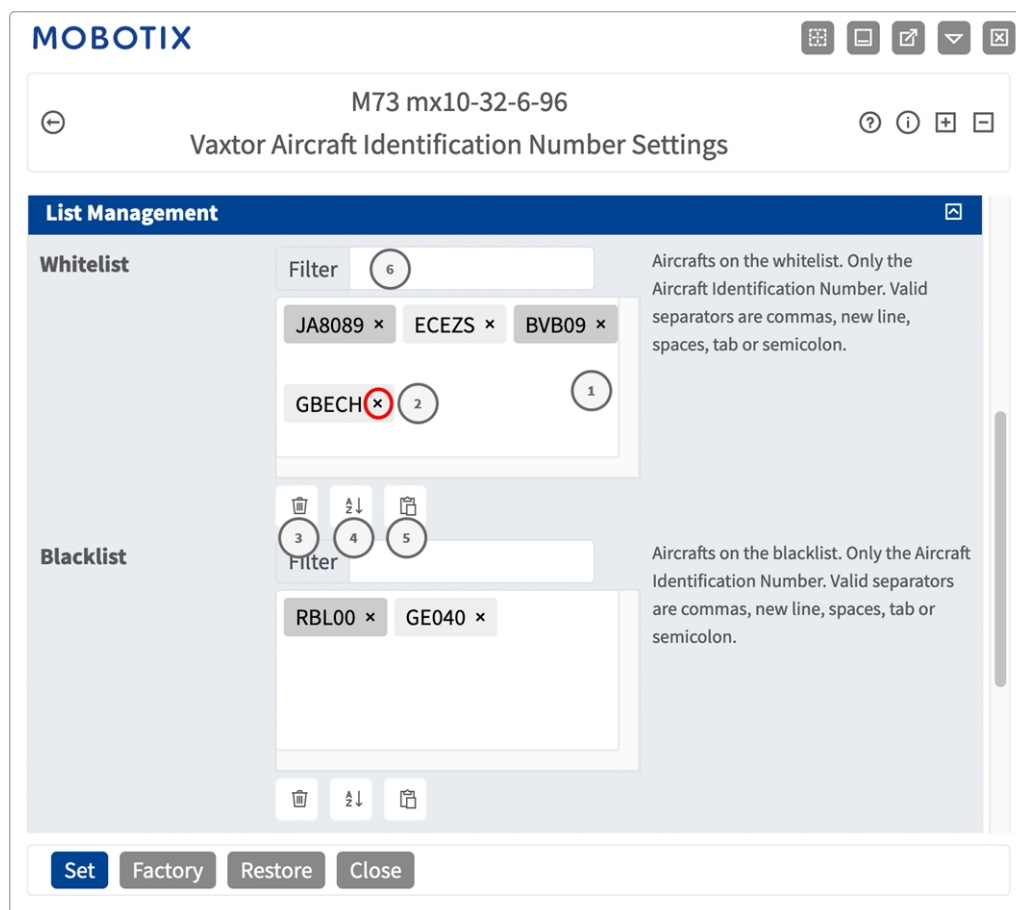
Dans la vue en direct, il suffit de cliquer et de faire glisser une zone de reconnaissance rectangulaire.

Faites glisser les points d'angle pour affiner la zone de reconnaissance.

Dans le coin supérieur droit de la vue en direct, cliquez sur **Submit (Soumettre)** pour appliquer les coordonnées du rectangle.

## Gestion des listes

Vous pouvez définir une liste noire et une liste blanche pouvant contenir jusqu'à 1 000 codes AIN chacune. Si un code AIN de l'une des listes est reconnu, un événement correspondant est envoyé dans le MxMessageSystem de la caméra.



### Ajout d'un code AIN à une liste

1. Saisissez le texte du code AIN dans la zone de texte ① et cliquez sur **Entrée**.

#### Ajout de plusieurs codes AIN à partir d'un fichier texte

1. Assurez-vous que votre fichier texte contient une plaque d'immatriculation par ligne.
2. Copiez les codes pertinents à partir du fichier texte et collez-les dans la zone de texte ① .

#### Suppression d'un code AIN d'une liste

1. Cliquez sur le petit **x**② à droite du code AIN.

#### Supprimer tous les codes d'une liste

1. Cliquez sur l'icône Corbeille ③ .

#### Tri de tous les codes AIN d'une liste par ordre alphabétique

1. Cliquez sur l'icône Tri ④ .

#### Copier tous les codes d'une liste dans le presse-papiers

1. Cliquez sur l'icône Copier dans le presse-papiers ⑤ .

#### Filtrage des codes AIN

1. Saisissez le code AIN ou une partie de celui-ci dans la zone de texte du filtre ⑥ . En conséquence, seuls les codes contenant le texte du filtre sont affichés

## Vidéo

Dans l'onglet vidéo, vous pouvez spécifier la qualité vidéo de la vidéo à analyser.

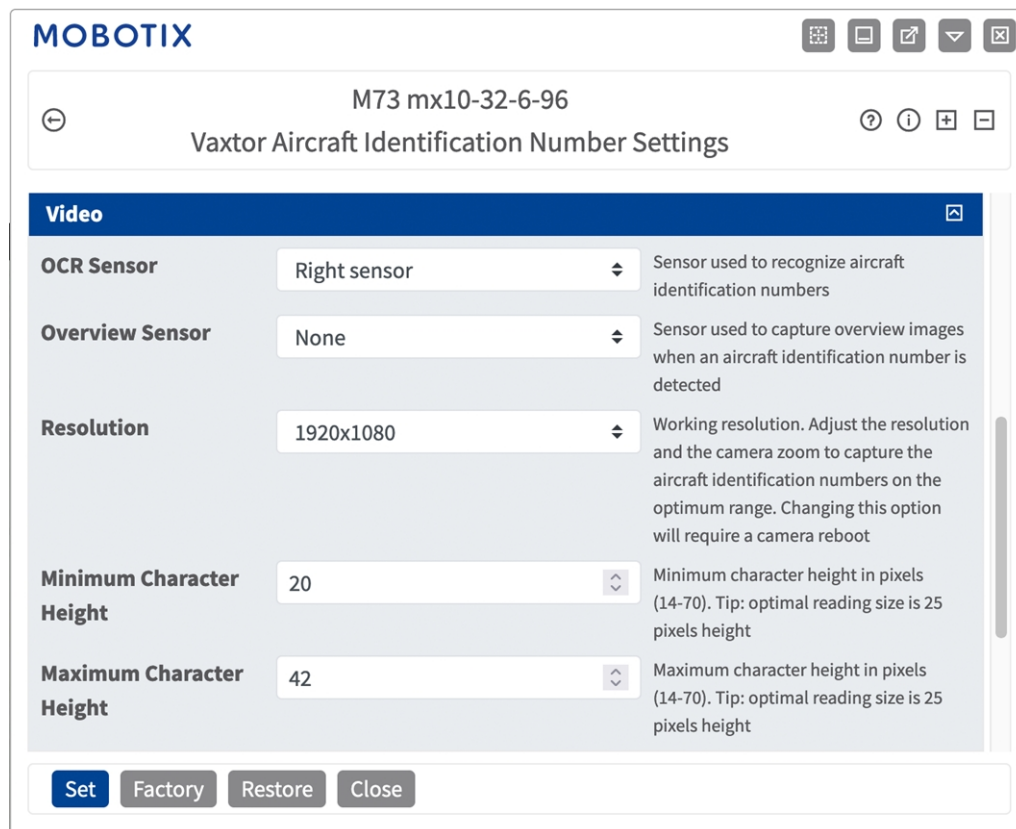


Fig. 13: Vidéo

**OCR sensor (Capteur LPR) :** sélectionnez le capteur de caméra à utiliser pour la reconnaissance de code AIN.

**AVIS!** Il est nécessaire de redémarrer la caméra pour modifier cette option.

**Overview sensor (Capteur de vue d'ensemble) :** vous pouvez également sélectionner un capteur à utiliser pour capturer des images de vue d'ensemble lorsqu'un code AIN est détecté.

**Resolution (Résolution) :** permet de définir la résolution de fonctionnement (la valeur maximale actuelle est égale à 1 080 p). Réglez la résolution et le zoom de la caméra pour capturer les codes sur la plage optimale.

**AVIS!** Il est nécessaire de redémarrer la caméra pour modifier cette option.

**Hauteur minimale des caractères :** hauteur minimale des caractères d'un code AIN avant la lecture. Les caractères doivent mesurer environ 20-30 pixels de haut.

**Maximum Character Height (Hauteur maximale des caractères) :** la hauteur maximale est d'environ 20-30 pixels.

**AVIS!** La différence recommandée entre les hauteurs minimale et maximale est d'environ 10 pixels.

## Numéro d'identification de l'aéronef

Vous pouvez spécifier ici la longueur des codes AIN à capturer

MOBOTIX

M73 mx10-32-6-96

Vaxtor Aircraft Identification Number Settings

Aircraft Identification Number

Minimum Aircraft Identification Number Characters

5

Minimum number of characters that the aircraft identification number have (4-12)

Maximum Aircraft Identification Number Characters

9

Maximum number of characters that the aircraft identification number have (4-12)

Set

Factory

Restore

Close

Fig. 14: Numéro d'identification de l'aéronef

**Nombre minimal de caractères du numéro d'identification de l'aéronef :** nombre minimal de caractères que le numéro d'identification de l'aéronef contient (4-12).

**Nombre maximal de caractères du numéro d'identification de l'aéronef :** nombre maximal de caractères que le numéro d'identification de l'aéronef contient (4-12).

OCR

Vous pouvez régler ici les paramètres qui sont fortement influencés par les conditions environnementales.

**MOBOTIX**

M73 mx10-32-6-96

Vaxtor Aircraft Identification Number Settings

**Environment**

Same Aircraft Identification Number Delay	60	Minimum elapsed time to report the same aircraft identification number twice (seconds)
Same Aircraft Identification Number Character Distance	2	Maximum difference between two aircraft identification numbers to be considered as the same (Levenshtein distance)
Maximum Slope Angle	20	Aircraft identification number maximum slope angle (0-30)
Maximum Recognition Period	500	Maximum time the OCR can spend reading one or more times the same aircraft identification number (multiple samples) until making its final decision (ms)
Minimum Aircraft Identification Number Occurrences	1	Minimum number of times the aircraft identification number should be read within the "Max Recognition Period"
Maximum Aircraft Identification Number Occurrences	5	Maximum number of times the aircraft identification number should be read within the "Max Recognition Period". If the OCR reaches this number before the maximum recognition period expires, it will force out the aircraft identification number result
Reported Image	First	Define which image from the pool is returned with the metadata

Set Factory Restore Close

Fig. 15: Numéro d'identification de l'aéronef

**Délai du même numéro d'identification de l'aéronef :** délai minimal en secondes qui doit s'écouler pour signaler deux fois le même AIN. Cela permet d'éviter plusieurs signalements de la même plaque lorsque la circulation est lente ou stationnaire.

**Exemple :** Si un aéronef s'arrête et que l'AIN est signalé, mais que l'aéronef ne bouge pas pendant 30 secondes, ce délai doit être réglé sur 60 secondes ou plus pour éviter une lecture en double.

**AVIS!** Lorsque vous utilisez le mode déclenché, il est recommandé de régler le délai sur 0 seconde.

**Distance des caractères du même numéro d'identification de l'aéronef :** Définissez le nombre de caractères qui doivent être différents pour que deux lectures du même AIN soient considérées comme différentes. La caméra peut lire un AIN plusieurs fois lorsqu'il traverse le champ de vision. Si un caractère est mal lu lors de l'une des lectures et que cette valeur est définie sur 2, les deux lectures contribuent au texte d'AIN signalé.



**Maximum Slope Angle (Angle d'inclinaison maximal) :** réglez l'angle d'inclinaison maximal d'un AIN que le moteur doit essayer de lire (0 à 30°).

**Maximum Recognition Period (Période de reconnaissance maximale) :** durée maximale pendant laquelle l'OCR peut lire une ou plusieurs fois le même AIN (plusieurs échantillons) avant sa décision finale (ms).

**Nombre minimal d'occurrences de numéros d'identification d'aéronef :** nombre minimal de fois où l'AIN peut être lu durant la « période de reconnaissance maximale » avant d'être signalé.

**Nombre maximal d'occurrences de numéros d'identification d'aéronef :** définissez le nombre maximal de fois qu'un AIN peut être lu avant d'être signalé (cela peut se produire avant le délai d'attente).

**Reported Image (Image rapportée) :** définissez l'image du pool qui est renvoyée avec les métadonnées. Un même AIN est normalement lu plusieurs fois lorsqu'il traverse le champ de vision de la caméra. Vous pouvez utiliser la plus grande (dernière) image pour les aéronefs qui se dirigent vers la caméra et la première image pour ceux qui s'en éloignent.

OCR

Dans l'onglet OCR (Optical Character Recognition, reconnaissance optique de caractères), vous pouvez définir des paramètres pour garantir les meilleurs résultats de reconnaissance possibles.

MOBOTIX

M73 mx10-32-6-96

Vaxtor Aircraft Identification Number Settings

OCR

Minimum Global Confidence

80

Minimum global confidence 1-100, aircraft identification numbers under this confidence will be discarded

Minimum Character Confidence

70

Minimum character confidence 1-100, characters under this confidence will be discarded

Analytics Complexity

Medium

Tip: Set low if you're losing aircraft identification number because lack of performance, Medium: default/normal scenario conditions, High: low quality video

Find Aircraft Identification Number Complexity

Low

Tip: Set Low for normal scenarios, Medium: if you notice missing aircraft identification number on a normal scenario, High: low quality video with stopped aircrafts only (heavy processing)

Set

Factory

Restore

Close

Fig. 16: OCR



**Minimum Global Confidence (Confiance globale minimale) :** définissez le niveau minimal de confiance que l'AIN lu tout entier doit atteindre pour être accepté. La confiance globale est la moyenne de la confiance de tous les caractères. La valeur recommandée est de 70. Définissez une valeur inférieure si certaines plaques sont en très mauvais état, mais que vous souhaitez les lire.

**AVIS!** Si la confiance globale minimale est trop faible, le moteur OCR tente de lire d'autres éléments tels que la signalisation des véhicules, etc.

**Minimum character Confidence (Confiance minimale des caractères) :** définissez le niveau minimal de confiance qu'un seul caractère doit respecter pour être accepté. La valeur recommandée est de 50.

**AVIS!** Des valeurs élevées entraînent une probabilité plus faible de faux positifs, mais une probabilité plus faible d'AIN manquant.

**Analytics Complexity (Complexité d'analyse) :** il s'agit de la complexité des analyses à appliquer pendant l'étape de lecture des plaques par le moteur ALPR. Définissez cette option en fonction du mode OCR et du type de circulation attendu. Il existe trois options.

**Low (Faible) :** recommandé pour les aéronefs qui se déplacent à très grande vitesse où l'OCR doit fonctionner plus rapidement, et lorsque vous préférez que l'AIN soit détecté plutôt que la reconnaissance soit irréprochable.

**Medium (Moyenne, par défaut) :** recommandé lorsque le mode OCR est défini sur flux libre.

**High (Élevée) :** recommandé lorsque le mode OCR est défini sur signal (déclenché).

**ATTENTION!** Les complexités plus élevées permettent une lecture plus précise mais ralentissent le moteur ALPR.

**Complexité de la détection du numéro d'identification de l'aéronef :** il s'agit de la complexité des analyses à appliquer pendant l'étape de recherche des AIN par le moteur ALPR. Choisissez l'une des trois valeurs suivantes :

**Low (Faible) :** application jusqu'à 3 niveaux.

**Medium (Moyenne) :** application jusqu'à 8 niveaux.

**High (Élevée) :** application jusqu'à 12 niveaux.

**ATTENTION!** Les complexités plus élevées permettent une lecture plus précise mais ralentissent le moteur ALPR.

## Création de rapports

Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App peut produire toutes les lectures de plaques en temps réel à l'aide de différents protocoles standard. Ainsi, les lectures de plaques peuvent être acceptées à distance par une variété de programmes, dont le puissant back office Helix de Vaxtor, qui peuvent accepter et stocker des lectures de plaques en temps réel à partir de centaines de caméras.

Lorsque vous sélectionnez l'un des protocoles répertoriés, un sous-menu s'affiche avec des champs permettant de configurer des paramètres tels que les adresses IP distantes, etc.

MOBOTIX

M73 mx10-32-6-96

Vaxtor Aircraft Identification Number Settings

Reporting

Retry Notifications

☒

Retry failed notifications (Helix-6 and JSON only)

Retry Period

1

Amount of seconds between notification retries

Send Test

☐

Send a fake read (TEST) when settings are stored or when the camera is started

Text Overlay

Overlay Template

\$date\$ - \$ain\$

Template to use on the overlay, check the manual for available keywords

Fade out timer

0

Amount of seconds that the overlay will be visible or 0 to make it perpetual

Show aircraft identification number image

☐

Display a small image with the aircraft identification number detected

Image position (x)

5

Coordinate position for the image (x)

Image position (y)

50

Coordinate position for the image (y)

MxMessage

MxMessage Template

{"area": "\$roid\$", "direction": "\$dire"

Defines the template of customized part of the MxMessage. Check the manual for available keywords

Subpath

MOBOTIX HUB Analytic Event

Enable

☐

Enable MOBOTIX HUB Analytic Event reporting

MOBOTIX HUB Transaction

Enable

☐

Enable MOBOTIX HUB Transaction reporting

Set

Factory

Restore

Close

Fig. 17: Création de rapports

**Retry notification (Renvoyer les notifications) :** cochez cette case pour renvoyer les notifications ayant échoué (Helix-6 et JSON uniquement).

**Retry period (Délai avant nouvel essai) :** nombre de secondes entre deux tentatives d'envoi des notifications.

**Send test (Envoyer un test) :** cochez cette case pour envoyer une fausse lecture (TEST) lorsque les paramètres sont sauvegardés ou lorsque la caméra est démarrée.

38 / 95

**Text Overlay (Superposition de texte)**

**Overlay Template (Gabarit de superposition) :** définissez un gabarit à utiliser pour l'affichage. Consultez les [champs de gabarit](#) pour connaître les mots clés disponibles.

**Fade out timer (Minuteur de disparition en fondu) :** définissez le nombre de secondes pendant lesquelles la superposition sera visible ou indiquez 0 pour la rendre perpétuelle.

**Afficher l'image du numéro d'identification de l'aéronef :** cochez cette case pour afficher une petite image du code AIN détecté.

**Image position (x) (Position de l'image (x)) :** position de la coordonnée x de l'image.

**Image position (y) (Position de l'image (y)) :** position de la coordonnée y de l'image.

**MxMessage**

**MxMessage Template (Gabarit de MxMessage) :** définissez le gabarit de la partie personnalisée du message MxMessage. Consultez les [Champs de gabarit, p. 40](#) pour connaître les mots clés disponibles.

**Subpath (Sous-chemin) :** définissez un sous-chemin pour le message MxMessage. Consultez les [champs de gabarit](#) pour connaître les mots clés disponibles.

**MOBOTIX HUB Analytic Event (Évènement d'analyse) :** La fonction Analytics Events (Évènement d'analyse) permet d'envoyer des événements au MOBOTIX HUB serveur d'évènements via TCP/IP.

**Enable (Activer) :** cochez pour activer MOBOTIX HUB la génération de rapport Analytic Event (Évènement d'analyse).

**MOBOTIX HUB Transactions :** La fonction Transactions Events (Évènements de transactions) permet d'envoyer des événements au MOBOTIX HUB serveur d'évènements via TCP/IP.

**Enable (Activer) :** cochez cette case pour activer MOBOTIX HUB la génération de rapport Transaction Event (Évènement de transaction).

**Vaxtor Helix-6 :** le protocole Helix-6 est une version chiffrée du protocole Vaxtor.

**Enable (Activer) :** cochez cette case pour envoyer tous les résultats au serveur Helix-6 configuré.

**JSON :** JSON est un format de données compact sous forme de texte facile à lire pour l'échange de données entre les applications.

**Enable (Activer) :** cochez cette case pour activer les rapports JSON HTTP/HTTPS POST.

**XML (XML) :** XML est un format de données compact sous forme de texte facile à lire pour l'échange de données entre les applications.

**Enable (Activer) :** activez les rapports XML HTTP/HTTPS POST.

**Milestone Analytic Event (évènement d'analyse Milestone) :** la fonction événements d'analyse permet d'envoyer des alertes au format MAD (Milestone Alert Data) au serveur d'évènements Milestone XProtect via TCP/IP.

**Enable (Activer) :** activez les rapports d'évènement d'analyse.

**TCP Server (Serveur TCP) :**

**Enable (Activer) :** activez les rapports de serveur TCP.

## Champs de gabarit

### Variables réservées à l'AIN

Champ de gabarit	Description
\$confidencecode\$	Valeur de confiance de l'application
\$controldigit\$	Chiffre de contrôle du code
\$countrycode\$	Code pays AIN
\$direction\$	(0 : inconnu, 1 : gauche, 2 : droite)
\$directionstr\$	(Inconnu, Gauche, Droite)
\$numéro de série\$	Numéro de série AIN
\$aincode\$	Code AIN.
\$typedevéhicule\$	Code de type de véhicule AIN.

### Variables réservées partagées

Variable	Description
\$absolutebottom\$	Position inférieure de la plaque en fonction de la hauteur totale de l'image (0-1).
\$absoluteleft\$	Position gauche de la plaque en fonction de la largeur totale de l'image (0-1).
\$absoluteright\$	Position droite de la plaque en fonction de la largeur totale de l'image (0-1).
\$absolutetop\$	Position supérieure de la plaque en fonction de la hauteur totale de l'image (0-1).
\$blacklist\$	Description sur la liste noire liée au code/à la plaque.
\$bottom\$	Coordonnées inférieures du code/de la plaque sur l'image (pixels).
\$category\$	Catégorie du code/de la plaque pour les pays qui la prennent en charge.
\$charheight\$	Hauteur moyenne des caractères (pixels).
\$confidence\$	Confiance globale (0-100).
\$date\$	Horodatage au format ISO8601.
\$epoch\$	Période UNIX (secondes).
\$etx\$	Caractère de fin de transmission (HEX 03).
\$height\$	Hauteur de l'image OCR.
\$id\$	ID de base de données pour cette lecture.

Variable	Description
\$ifblacklist\$...\$ifblacklist\$	Si la plaque figure sur la liste noire, renvoie le texte entre ces modèles.
\$ifnolist\$...\$ifnolist\$	Si la plaque ne figure dans aucune liste, renvoie le texte entre ces modèles.
\$ifwhitelist\$...\$ifwhitelist\$	Si la plaque figure dans la liste blanche, renvoie le texte entre ces modèles.
\$image\$	JPEG cryptée en base64.
\$imageid\$	ID de signal en cas de lecture de déclencheur.
\$imagesize\$	Taille de l'image complète sauvegardée.
\$left\$	Coordonnées gauches du code/de la plaque sur l'image (pixels)
\$localdate\$	Date au format « %d/%m/%Y » dans le fuseau horaire de la caméra.
\$localtime\$	Heure au format « %H:%M:%S » dans le fuseau horaire de la caméra.
\$overviewimage\$	Image JPEG de vue d'ensemble encodée en base64.
\$overviewimagesize\$	Vue d'ensemble de la taille de l'image en octets.
\$processingtime\$	Temps de traitement en millisecondes.
\$right\$	Coordonnées droites du code/de la plaque d'immatriculation sur l'image (pixels)
\$safedate\$	Horodatage au format « %Y%m%d_%H%M%S » dans le fuseau horaire de la caméra (utile pour les noms de fichiers).
\$sensor\$	Capteur (0, 1).
\$signaled\$	Vrai si la lecture a été déclenchée.
\$signalid\$	ID du signal du déclencheur.
\$stx\$	Début du caractère de transmission (HEX 02).
\$timestamp\$	Horodatage au format « yyyy-MM-ddTHH:mm:sszz ».
\$stop\$	Coordonnées supérieures du code/de la plaque sur l'image (pixels).
\$utcdate\$	Horodatage au format ISO8601, mais toujours en UTC (2020-12-31T16:11:30.000Z).
\$whitelist\$	Description sur la liste blanche associée au code/à la plaque.
\$width\$	Largeur de l'image OCR.

## Avancé

Cette section contient des outils utiles pour l'étalonnage et le dépannage.

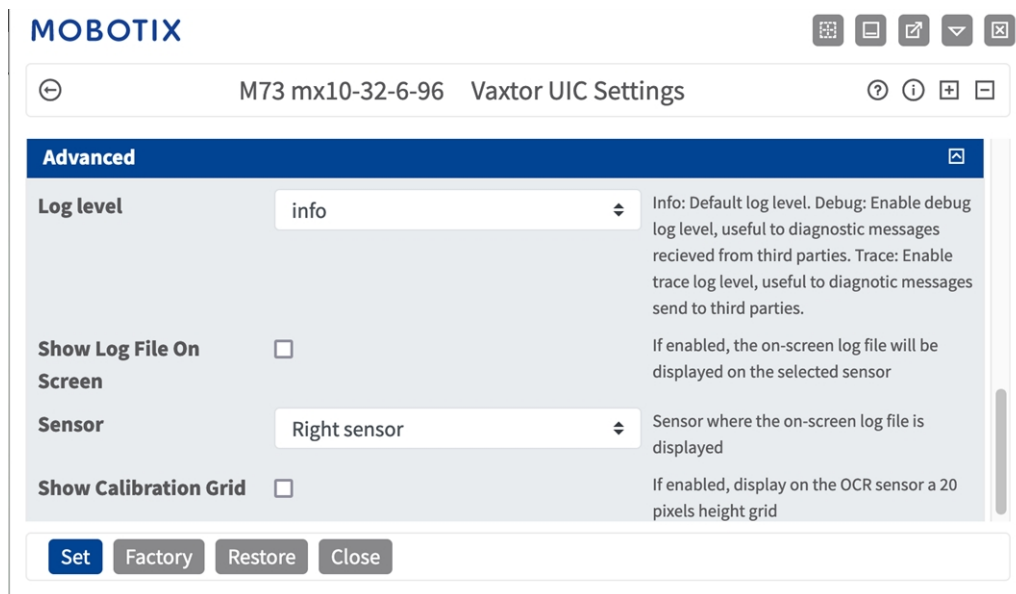


Fig. 18: Avancé

**Log level (Niveau de journalisation) :** sélectionnez un niveau de débogage pour générer un fichier journal, ce qui peut être utile pour le dépannage, par exemple.

**Infos :** niveau de journalisation par défaut.

**Trace (Suivi) :** sélectionnez cette option pour les messages de diagnostic reçus par des tiers, par exemple.

**Debug (Déboguer) :** sélectionnez cette option pour avoir des fichiers journaux complets à des fins de débogage.

**Show log file on screen (Afficher le fichier journal à l'écran) :** cochez cette case pour afficher le fichier journal à l'écran sur le capteur sélectionné.

**Capteur :** sélectionnez le capteur sur lequel le fichier journal à l'écran s'affiche.

**Show Calibration Grid (Afficher la grille d'étalonnage) :** cochez cette case pour afficher une grille haute de 20 pixels sur le capteur OCR.

## Sauvegarde de la configuration

Vous disposez des options suivantes pour sauvegarder la configuration :



Fig. 19: Sauvegarde de la configuration

- Cliquez sur le bouton **Définir** pour activer les paramètres et les sauvegarder jusqu'au prochain démarrage de la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Config. usine** pour charger les paramètres par défaut de cette boîte de dialogue (ce bouton peut ne pas apparaître dans toutes les boîtes de dialogue).

- Cliquez sur le bouton **Restaurer** pour annuler les modifications les plus récentes qui n'ont pas été sauvegardées de façon permanente dans la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Fermer** pour fermer la boîte de dialogue. Lorsque la boîte de dialogue se ferme, le système vérifie si des modifications ont été apportées à l'ensemble de la configuration. Si des modifications sont détectées, un message vous demande si vous souhaitez sauvegarder l'ensemble de la configuration de manière permanente.

Une fois la configuration sauvegardée, l'événement et les métadonnées sont automatiquement envoyés à la caméra en cas d'événement.

## Vidéo

Dans l'onglet vidéo, vous pouvez spécifier la qualité vidéo de la vidéo à analyser.

The screenshot shows the 'MOBOTIX' logo at the top left. Below it, the camera model 'M73 mx10-32-6-96' is displayed. The title of the dialog is 'Vaxtor Aircraft Identification Number Settings'. The 'Video' tab is selected, showing the following settings:

Setting	Value	Description
OCR Sensor	Right sensor	Sensor used to recognize aircraft identification numbers
Overview Sensor	None	Sensor used to capture overview images when an aircraft identification number is detected
Resolution	1920x1080	Working resolution. Adjust the resolution and the camera zoom to capture the aircraft identification numbers on the optimum range. Changing this option will require a camera reboot
Minimum Character Height	20	Minimum character height in pixels (14-70). Tip: optimal reading size is 25 pixels height
Maximum Character Height	42	Maximum character height in pixels (14-70). Tip: optimal reading size is 25 pixels height

At the bottom, there are four buttons: 'Set', 'Factory', 'Restore', and 'Close'.

**OCR sensor (Capteur LPR) :** sélectionnez le capteur de caméra à utiliser pour la reconnaissance de code AIN.

**AVIS!** Il est nécessaire de redémarrer la caméra pour modifier cette option.

**Overview sensor (Capteur de vue d'ensemble) :** vous pouvez également sélectionner un capteur à utiliser pour capturer des images de vue d'ensemble lorsqu'un code AIN est détecté.



**Resolution (Résolution) :** permet de définir la résolution de fonctionnement (la valeur maximale actuelle est égale à 1 080 p). Réglez la résolution et le zoom de la caméra pour capturer les codes sur la plage optimale.

**AVIS!** Il est nécessaire de redémarrer la caméra pour modifier cette option.

**Hauteur minimale des caractères :** hauteur minimale des caractères d'un code AIN avant la lecture. Les caractères doivent mesurer environ 20-30 pixels de haut.

**Maximum Character Height (Hauteur maximale des caractères) :** la hauteur maximale est d'environ 20-30 pixels.

**AVIS!** La différence recommandée entre les hauteurs minimale et maximale est d'environ 10 pixels.

## Numéro d'identification de l'aéronef

Vous pouvez spécifier ici la longueur des codes AIN à capturer

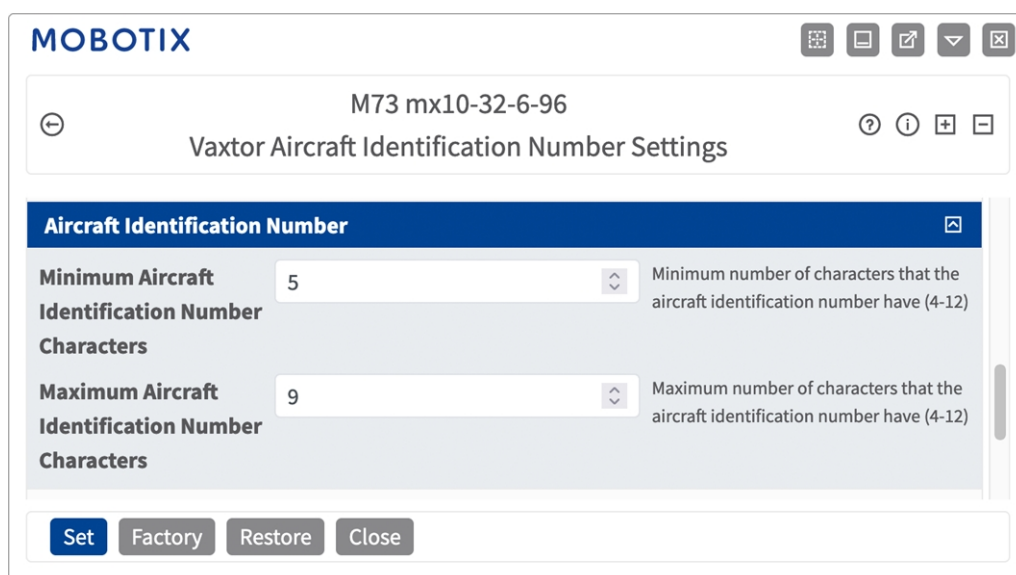


Fig. 20: Numéro d'identification de l'aéronef

**Nombre minimal de caractères du numéro d'identification de l'aéronef :** nombre minimal de caractères que le numéro d'identification de l'aéronef contient (4-12).

**Nombre maximal de caractères du numéro d'identification de l'aéronef :** nombre maximal de caractères que le numéro d'identification de l'aéronef contient (4-12).

## OCR

Vous pouvez régler ici les paramètres qui sont fortement influencés par les conditions environnementales.



**MOBOTIX**

M73 mx10-32-6-96

Vaxtor Aircraft Identification Number Settings

**Environment**

Same Aircraft Identification Number Delay	60	Minimum elapsed time to report the same aircraft identification number twice (seconds)
Same Aircraft Identification Number Character Distance	2	Maximum difference between two aircraft identification numbers to be considered as the same (Levenshtein distance)
Maximum Slope Angle	20	Aircraft identification number maximum slope angle (0-30)
Maximum Recognition Period	500	Maximum time the OCR can spend reading one or more times the same aircraft identification number (multiple samples) until making its final decision (ms)
Minimum Aircraft Identification Number Occurrences	1	Minimum number of times the aircraft identification number should be read within the "Max Recognition Period"
Maximum Aircraft Identification Number Occurrences	5	Maximum number of times the aircraft identification number should be read within the "Max Recognition Period". If the OCR reaches this number before the maximum recognition period expires, it will force out the aircraft identification number result
Reported Image	First	Define which image from the pool is returned with the metadata

Set Factory Restore Close

Fig. 21: Numéro d'identification de l'aéronef

**Délai du même numéro d'identification de l'aéronef :** délai minimal en secondes qui doit s'écouler pour signaler deux fois le même AIN. Cela permet d'éviter plusieurs signalements de la même plaque lorsque la circulation est lente ou stationnaire.

**Exemple :** Si un aéronef s'arrête et que l'AIN est signalé, mais que l'aéronef ne bouge pas pendant 30 secondes, ce délai doit être réglé sur 60 secondes ou plus pour éviter une lecture en double.

**AVIS!** Lorsque vous utilisez le mode déclenché, il est recommandé de régler le délai sur 0 seconde.

**Distance des caractères du même numéro d'identification de l'aéronef :** Définissez le nombre de caractères qui doivent être différents pour que deux lectures du même AIN soient considérées comme différentes. La caméra peut lire un AIN plusieurs fois lorsqu'il traverse le champ de vision. Si un caractère est mal lu lors de l'une des lectures et que cette valeur est définie sur 2, les deux lectures contribuent au texte d'AIN signalé.

**Maximum Slope Angle (Angle d'inclinaison maximal) :** réglez l'angle d'inclinaison maximal d'un AIN que le moteur doit essayer de lire (0 à 30°).

**Maximum Recognition Period (Période de reconnaissance maximale) :** durée maximale pendant laquelle l'OCR peut lire une ou plusieurs fois le même AIN (plusieurs échantillons) avant sa décision finale (ms).

**Nombre minimal d'occurrences de numéros d'identification d'aéronef :** nombre minimal de fois où l'AIN peut être lu durant la « période de reconnaissance maximale » avant d'être signalé.

**Nombre maximal d'occurrences de numéros d'identification d'aéronef :** définissez le nombre maximal de fois qu'un AIN peut être lu avant d'être signalé (cela peut se produire avant le délai d'attente).

**Reported Image (Image rapportée) :** définissez l'image du pool qui est renvoyée avec les métadonnées. Un même AIN est normalement lu plusieurs fois lorsqu'il traverse le champ de vision de la caméra. Vous pouvez utiliser la plus grande (dernière) image pour les aéronefs qui se dirigent vers la caméra et la première image pour ceux qui s'en éloignent.

OCR

Dans l'onglet OCR (Optical Character Recognition, reconnaissance optique de caractères), vous pouvez définir des paramètres pour garantir les meilleurs résultats de reconnaissance possibles.

MOBOTIX

M73 mx10-32-6-96

Vaxtor Aircraft Identification Number Settings

OCR

Minimum Global Confidence

80

Minimum global confidence 1-100, aircraft identification numbers under this confidence will be discarded

Minimum Character Confidence

70

Minimum character confidence 1-100, characters under this confidence will be discarded

Analytics Complexity

Medium

Tip: Set low if you're losing aircraft identification number because lack of performance, Medium: default/normal scenario conditions, High: low quality video

Find Aircraft Identification Number Complexity

Low

Tip: Set Low for normal scenarios, Medium: if you notice missing aircraft identification number on a normal scenario, High: low quality video with stopped aircrafts only (heavy processing)

Set

Factory

Restore

Close

Fig. 22: OCR

**Minimum Global Confidence (Confiance globale minimale) :** définissez le niveau minimal de confiance que l'AIN lu tout entier doit atteindre pour être accepté. La confiance globale est la moyenne de la confiance de tous les caractères. La valeur recommandée est de 70. Définissez une valeur inférieure si certaines plaques sont en très mauvais état, mais que vous souhaitez les lire.

**AVIS!** Si la confiance globale minimale est trop faible, le moteur OCR tente de lire d'autres éléments tels que la signalisation des véhicules, etc.

**Minimum character Confidence (Confiance minimale des caractères) :** définissez le niveau minimal de confiance qu'un seul caractère doit respecter pour être accepté. La valeur recommandée est de 50.

**AVIS!** Des valeurs élevées entraînent une probabilité plus faible de faux positifs, mais une probabilité plus faible d'AIN manquant.

**Analytics Complexity (Complexité d'analyse) :** il s'agit de la complexité des analyses à appliquer pendant l'étape de lecture des plaques par le moteur ALPR. Définissez cette option en fonction du mode OCR et du type de circulation attendu. Il existe trois options.

**Low (Faible) :** recommandé pour les aéronefs qui se déplacent à très grande vitesse où l'OCR doit fonctionner plus rapidement, et lorsque vous préférez que l'AIN soit détecté plutôt que la reconnaissance soit irréprochable.

**Medium (Moyenne, par défaut) :** recommandé lorsque le mode OCR est défini sur flux libre.

**High (Élevée) :** recommandé lorsque le mode OCR est défini sur signal (déclenché).

**ATTENTION!** Les complexités plus élevées permettent une lecture plus précise mais ralentissent le moteur ALPR.

**Complexité de la détection du numéro d'identification de l'aéronef :** il s'agit de la complexité des analyses à appliquer pendant l'étape de recherche des AIN par le moteur ALPR. Choisissez l'une des trois valeurs suivantes :

**Low (Faible) :** application jusqu'à 3 niveaux.

**Medium (Moyenne) :** application jusqu'à 8 niveaux.

**High (Élevée) :** application jusqu'à 12 niveaux.

**ATTENTION!** Les complexités plus élevées permettent une lecture plus précise mais ralentissent le moteur ALPR.

## Création de rapports

Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App peut produire toutes les lectures de plaques en temps réel à l'aide de différents protocoles standard. Ainsi, les lectures de plaques peuvent être acceptées à distance par une variété de programmes, dont le puissant back office Helix de Vaxtor, qui peuvent accepter et stocker des lectures de plaques en temps réel à partir de centaines de caméras.

Lorsque vous sélectionnez l'un des protocoles répertoriés, un sous-menu s'affiche avec des champs permettant de configurer des paramètres tels que les adresses IP distantes, etc.

MOBOTIX

M73 mx10-32-6-96

Vaxtor Aircraft Identification Number Settings

Reporting

Retry Notifications

☒

Retry failed notifications (Helix-6 and JSON only)

Retry Period

1

Amount of seconds between notification retries

Send Test

☐

Send a fake read (TEST) when settings are stored or when the camera is started

Text Overlay

Overlay Template

\$date\$ - \$ain\$

Template to use on the overlay, check the manual for available keywords

Fade out timer

0

Amount of seconds that the overlay will be visible or 0 to make it perpetual

Show aircraft identification number image

☐

Display a small image with the aircraft identification number detected

Image position (x)

5

Coordinate position for the image (x)

Image position (y)

50

Coordinate position for the image (y)

MxMessage

MxMessage Template

{"area": "\$roid\$", "direction": "\$dire"

Defines the template of customized part of the MxMessage. Check the manual for available keywords

Subpath

MOBOTIX HUB Analytic Event

Enable

☐

Enable MOBOTIX HUB Analytic Event reporting

MOBOTIX HUB Transaction

Enable

☐

Enable MOBOTIX HUB Transaction reporting

Set

Factory

Restore

Close

Fig. 23: Création de rapports

**Retry notification (Renvoyer les notifications) :** cochez cette case pour renvoyer les notifications ayant échoué (Helix-6 et JSON uniquement).

**Retry period (Délai avant nouvel essai) :** nombre de secondes entre deux tentatives d'envoi des notifications.

**Send test (Envoyer un test) :** cochez cette case pour envoyer une fausse lecture (TEST) lorsque les paramètres sont sauvegardés ou lorsque la caméra est démarrée.

48 / 95

**Text Overlay (Superposition de texte)**

**Overlay Template (Gabarit de superposition) :** définissez un gabarit à utiliser pour l'affichage. Consultez les [champs de gabarit](#) pour connaître les mots clés disponibles.

**Fade out timer (Minuteur de disparition en fondu) :** définissez le nombre de secondes pendant lesquelles la superposition sera visible ou indiquez 0 pour la rendre perpétuelle.

**Afficher l'image du numéro d'identification de l'aéronef :** cochez cette case pour afficher une petite image du code AIN détecté.

**Image position (x) (Position de l'image (x)) :** position de la coordonnée x de l'image.

**Image position (y) (Position de l'image (y)) :** position de la coordonnée y de l'image.

**MxMessage**

**MxMessage Template (Gabarit de MxMessage) :** définissez le gabarit de la partie personnalisée du message MxMessage. Consultez les [Champs de gabarit, p. 50](#) pour connaître les mots clés disponibles.

**Subpath (Sous-chemin) :** définissez un sous-chemin pour le message MxMessage. Consultez les [champs de gabarit](#) pour connaître les mots clés disponibles.

**MOBOTIX HUB Analytic Event (Évènement d'analyse) :** La fonction Analytics Events (Évènement d'analyse) permet d'envoyer des événements au MOBOTIX HUB serveur d'évènements via TCP/IP.

**Enable (Activer) :** cochez pour activer MOBOTIX HUB la génération de rapport Analytic Event (Évènement d'analyse).

**MOBOTIX HUB Transactions :** La fonction Transactions Events (Évènements de transactions) permet d'envoyer des événements au MOBOTIX HUB serveur d'évènements via TCP/IP.

**Enable (Activer) :** cochez cette case pour activer MOBOTIX HUB la génération de rapport Transaction Event (Évènement de transaction).

**Vaxtor Helix-6 :** le protocole Helix-6 est une version chiffrée du protocole Vaxtor.

**Enable (Activer) :** cochez cette case pour envoyer tous les résultats au serveur Helix-6 configuré.

**JSON :** JSON est un format de données compact sous forme de texte facile à lire pour l'échange de données entre les applications.

**Enable (Activer) :** cochez cette case pour activer les rapports JSON HTTP/HTTPS POST.

**XML (XML) :** XML est un format de données compact sous forme de texte facile à lire pour l'échange de données entre les applications.

**Enable (Activer) :** activez les rapports XML HTTP/HTTPS POST.

**Milestone Analytic Event (évènement d'analyse Milestone) :** la fonction événements d'analyse permet d'envoyer des alertes au format MAD (Milestone Alert Data) au serveur d'évènements Milestone XProtect via TCP/IP.

**Enable (Activer) :** activez les rapports d'évènement d'analyse.

**TCP Server (Serveur TCP) :**

**Enable (Activer) :** activez les rapports de serveur TCP.

## Champs de gabarit

### Variables réservées à l'AIN

Champ de gabarit	Description
\$confidencecode\$	Valeur de confiance de l'application
\$controldigit\$	Chiffre de contrôle du code
\$countrycode\$	Code pays AIN
\$direction\$	(0 : inconnu, 1 : gauche, 2 : droite)
\$directionstr\$	(Inconnu, Gauche, Droite)
\$numéro de série\$	Numéro de série AIN
\$aincode\$	Code AIN.
\$typedevéhicule\$	Code de type de véhicule AIN.

### Variables réservées partagées

Variable	Description
\$absolutebottom\$	Position inférieure de la plaque en fonction de la hauteur totale de l'image (0-1).
\$absoluteleft\$	Position gauche de la plaque en fonction de la largeur totale de l'image (0-1).
\$absoluteright\$	Position droite de la plaque en fonction de la largeur totale de l'image (0-1).
\$absolutetop\$	Position supérieure de la plaque en fonction de la hauteur totale de l'image (0-1).
\$blacklist\$	Description sur la liste noire liée au code/à la plaque.
\$bottom\$	Coordonnées inférieures du code/de la plaque sur l'image (pixels).
\$category\$	Catégorie du code/de la plaque pour les pays qui la prennent en charge.
\$charheight\$	Hauteur moyenne des caractères (pixels).
\$confidence\$	Confiance globale (0-100).
\$date\$	Horodatage au format ISO8601.
\$epoch\$	Période UNIX (secondes).
\$etx\$	Caractère de fin de transmission (HEX 03).
\$height\$	Hauteur de l'image OCR.
\$id\$	ID de base de données pour cette lecture.



Variable	Description
\$ifblacklist\$...\$ifblacklist\$	Si la plaque figure sur la liste noire, renvoie le texte entre ces modèles.
\$ifnolist\$...\$ifnolist\$	Si la plaque ne figure dans aucune liste, renvoie le texte entre ces modèles.
\$ifwhitelist\$...\$ifwhitelist\$	Si la plaque figure dans la liste blanche, renvoie le texte entre ces modèles.
\$image\$	JPEG cryptée en base64.
\$imageid\$	ID de signal en cas de lecture de déclencheur.
\$imagesize\$	Taille de l'image complète sauvegardée.
\$left\$	Coordonnées gauches du code/de la plaque sur l'image (pixels)
\$localdate\$	Date au format « %d/%m/%Y » dans le fuseau horaire de la caméra.
\$localtime\$	Heure au format « %H:%M:%S » dans le fuseau horaire de la caméra.
\$overviewimage\$	Image JPEG de vue d'ensemble encodée en base64.
\$overviewimagesize\$	Vue d'ensemble de la taille de l'image en octets.
\$processingtime\$	Temps de traitement en millisecondes.
\$right\$	Coordonnées droites du code/de la plaque d'immatriculation sur l'image (pixels)
\$safedate\$	Horodatage au format « %Y%m%d_%H%M%S » dans le fuseau horaire de la caméra (utile pour les noms de fichiers).
\$sensor\$	Capteur (0, 1).
\$signaled\$	Vrai si la lecture a été déclenchée.
\$signalid\$	ID du signal du déclencheur.
\$stx\$	Début du caractère de transmission (HEX 02).
\$timestamp\$	Horodatage au format « yyyy-MM-ddTHH:mm:sszz ».
\$stop\$	Coordonnées supérieures du code/de la plaque sur l'image (pixels).
\$utcdate\$	Horodatage au format ISO8601, mais toujours en UTC (2020-12-31T16:11:30.000Z).
\$whitelist\$	Description sur la liste blanche associée au code/à la plaque.
\$width\$	Largeur de l'image OCR.

## Avancé

Cette section contient des outils utiles pour l'étalonnage et le dépannage.

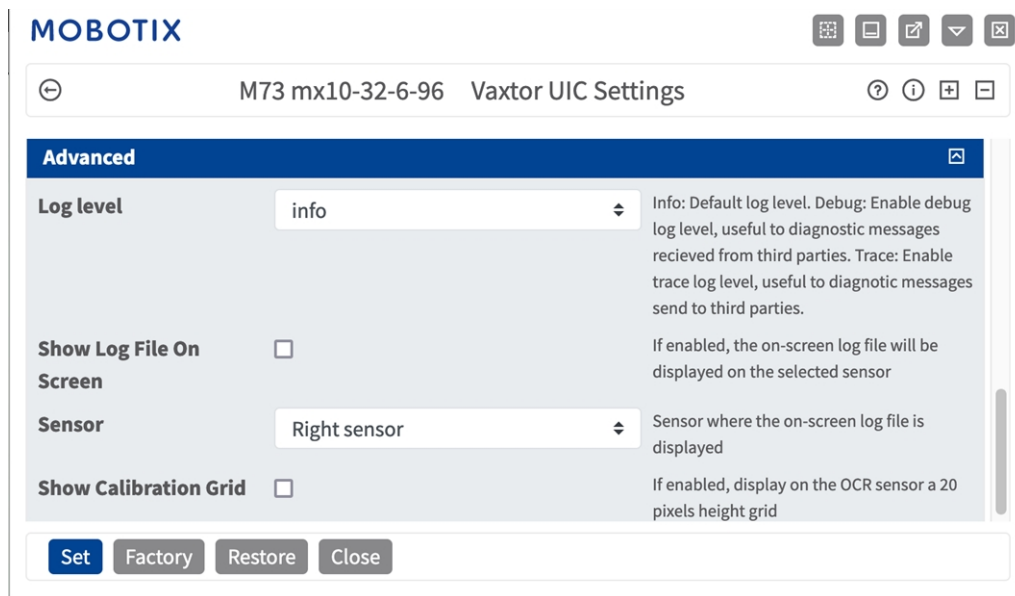


Fig. 24: Avancé

**Log level (Niveau de journalisation) :** sélectionnez un niveau de débogage pour générer un fichier journal, ce qui peut être utile pour le dépannage, par exemple.

**Infos :** niveau de journalisation par défaut.

**Trace (Suivi) :** sélectionnez cette option pour les messages de diagnostic reçus par des tiers, par exemple.

**Debug (Déboguer) :** sélectionnez cette option pour avoir des fichiers journaux complets à des fins de débogage.

**Show log file on screen (Afficher le fichier journal à l'écran) :** cochez cette case pour afficher le fichier journal à l'écran sur le capteur sélectionné.

**Capteur :** sélectionnez le capteur sur lequel le fichier journal à l'écran s'affiche.

**Show Calibration Grid (Afficher la grille d'étalonnage) :** cochez cette case pour afficher une grille haute de 20 pixels sur le capteur OCR.

## Sauvegarde de la configuration

Vous disposez des options suivantes pour sauvegarder la configuration :



Fig. 25: Sauvegarde de la configuration

- Cliquez sur le bouton **Définir** pour activer les paramètres et les sauvegarder jusqu'au prochain démarrage de la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Config. usine** pour charger les paramètres par défaut de cette boîte de dialogue (ce bouton peut ne pas apparaître dans toutes les boîtes de dialogue).



- Cliquez sur le bouton **Restaurer** pour annuler les modifications les plus récentes qui n'ont pas été sauvegardées de façon permanente dans la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Fermer** pour fermer la boîte de dialogue. Lorsque la boîte de dialogue se ferme, le système vérifie si des modifications ont été apportées à l'ensemble de la configuration. Si des modifications sont détectées, un message vous demande si vous souhaitez sauvegarder l'ensemble de la configuration de manière permanente.

Une fois la configuration sauvegardée, l'événement et les métadonnées sont automatiquement envoyés à la caméra en cas d'événement.

## Numéro d'identification de l'aéronef

Vous pouvez spécifier ici la longueur des codes AIN à capturer

The screenshot shows a settings window titled 'MOBOTIX' with a subtitle 'Vaxtor Aircraft Identification Number Settings'. The current AIN is 'M73 mx10-32-6-96'. Below this, there are two settings for the 'Aircraft Identification Number': 'Minimum Aircraft Identification Number Characters' set to 5, and 'Maximum Aircraft Identification Number Characters' set to 9. Both settings have a range of 4-12. At the bottom, there are four buttons: 'Set', 'Factory', 'Restore', and 'Close'.

Fig. 26: Numéro d'identification de l'aéronef

**Nombre minimal de caractères du numéro d'identification de l'aéronef :** nombre minimal de caractères que le numéro d'identification de l'aéronef contient (4-12).

**Nombre maximal de caractères du numéro d'identification de l'aéronef :** nombre maximal de caractères que le numéro d'identification de l'aéronef contient (4-12).

## OCR

Vous pouvez régler ici les paramètres qui sont fortement influencés par les conditions environnementales.

MOBOTIX

M73 mx10-32-6-96
Vaxtor Aircraft Identification Number Settings

?
i
+
-

Environment

Same Aircraft Identification Number Delay

60

Minimum elapsed time to report the same aircraft identification number twice (seconds)

Same Aircraft Identification Number Character Distance

2

Maximum difference between two aircraft identification numbers to be considered as the same (Levenshtein distance)

Maximum Slope Angle

20

Aircraft identification number maximum slope angle (0-30)

Maximum Recognition Period

500

Maximum time the OCR can spend reading one or more times the same aircraft identification number (multiple samples) until making its final decision (ms)

Minimum Aircraft Identification Number Occurrences

1

Minimum number of times the aircraft identification number should be read within the "Max Recognition Period"

Maximum Aircraft Identification Number Occurrences

5

Maximum number of times the aircraft identification number should be read within the "Max Recognition Period". If the OCR reaches this number before the maximum recognition period expires, it will force out the aircraft identification number result

Reported Image

First

Define which image from the pool is returned with the metadata

Set
Factory
Restore
Close

**Délai du même numéro d'identification de l'aéronef :** délai minimal en secondes qui doit s'écouler pour signaler deux fois le même AIN. Cela permet d'éviter plusieurs signalements de la même plaque lorsque la circulation est lente ou stationnaire.

**Exemple :** Si un aéronef s'arrête et que l'AIN est signalé, mais que l'aéronef ne bouge pas pendant 30 secondes, ce délai doit être réglé sur 60 secondes ou plus pour éviter une lecture en double.

**AVIS!** Lorsque vous utilisez le mode déclenché, il est recommandé de régler le délai sur 0 seconde.

**Distance des caractères du même numéro d'identification de l'aéronef :** Définissez le nombre de caractères qui doivent être différents pour que deux lectures du même AIN soient considérées comme différentes. La caméra peut lire un AIN plusieurs fois lorsqu'il traverse le champ de vision. Si un caractère est mal lu lors de l'une des lectures et que cette valeur est définie sur 2, les deux lectures contribuent au texte d'AIN signalé.

**Maximum Slope Angle (Angle d'inclinaison maximal) :** réglez l'angle d'inclinaison maximal d'un AIN que le moteur doit essayer de lire (0 à 30°).

**Maximum Recognition Period (Période de reconnaissance maximale) :** durée maximale pendant laquelle l'OCR peut lire une ou plusieurs fois le même AIN (plusieurs échantillons) avant sa décision finale (ms).

**Nombre minimal d'occurrences de numéros d'identification d'aéronef :** nombre minimal de fois où l'AIN peut être lu durant la « période de reconnaissance maximale » avant d'être signalé.

**Nombre maximal d'occurrences de numéros d'identification d'aéronef :** définissez le nombre maximal de fois qu'un AIN peut être lu avant d'être signalé (cela peut se produire avant le délai d'attente).

**Reported Image (Image rapportée) :** définissez l'image du pool qui est renvoyée avec les métadonnées. Un même AIN est normalement lu plusieurs fois lorsqu'il traverse le champ de vision de la caméra. Vous pouvez utiliser la plus grande (dernière) image pour les aéronefs qui se dirigent vers la caméra et la première image pour ceux qui s'en éloignent.

## OCR

Dans l'onglet OCR (Optical Character Recognition, reconnaissance optique de caractères), vous pouvez définir des paramètres pour garantir les meilleurs résultats de reconnaissance possibles.

The screenshot shows the MOBOTIX Vaxtor Aircraft Identification Number Settings interface. The top bar displays the device ID 'M73 mx10-32-6-96' and the title 'Vaxtor Aircraft Identification Number Settings'. The 'OCR' tab is selected, showing four configuration options with their current values and descriptions:

Parameter	Value	Description
Minimum Global Confidence	80	Minimum global confidence 1-100, aircraft identification numbers under this confidence will be discarded
Minimum Character Confidence	70	Minimum character confidence 1-100, characters under this confidence will be discarded
Analytics Complexity	Medium	Tip: Set low if you're losing aircraft identification number because lack of performance, Medium: default/normal scenario conditions, High: low quality video
Find Aircraft Identification Number Complexity	Low	Tip: Set Low for normal scenarios, Medium: if you notice missing aircraft identification number on a normal scenario, High: low quality video with stopped aircrafts only (heavy processing)

At the bottom, there are four buttons: 'Set', 'Factory', 'Restore', and 'Close'.

Fig. 27: OCR

**Minimum Global Confidence (Confiance globale minimale) :** définissez le niveau minimal de confiance que l'AIN lu tout entier doit atteindre pour être accepté. La confiance globale est la moyenne de la confiance de tous les caractères. La valeur recommandée est de 70. Définissez une valeur inférieure si certaines plaques sont en très mauvais état, mais que vous souhaitez les lire.

**AVIS!** Si la confiance globale minimale est trop faible, le moteur OCR tente de lire d'autres éléments tels que la signalisation des véhicules, etc.

**Minimum character Confidence (Confiance minimale des caractères) :** définissez le niveau minimal de confiance qu'un seul caractère doit respecter pour être accepté. La valeur recommandée est de 50.

**AVIS!** Des valeurs élevées entraînent une probabilité plus faible de faux positifs, mais une probabilité plus faible d'AIN manquant.

**Analytics Complexity (Complexité d'analyse) :** il s'agit de la complexité des analyses à appliquer pendant l'étape de lecture des plaques par le moteur ALPR. Définissez cette option en fonction du mode OCR et du type de circulation attendu. Il existe trois options.

**Low (Faible) :** recommandé pour les aéronefs qui se déplacent à très grande vitesse où l'OCR doit fonctionner plus rapidement, et lorsque vous préférez que l'AIN soit détecté plutôt que la reconnaissance soit irréprochable.

**Medium (Moyenne, par défaut) :** recommandé lorsque le mode OCR est défini sur flux libre.

**High (Élevée) :** recommandé lorsque le mode OCR est défini sur signal (déclenché).

**ATTENTION!** Les complexités plus élevées permettent une lecture plus précise mais ralentissent le moteur ALPR.

**Complexité de la détection du numéro d'identification de l'aéronef :** il s'agit de la complexité des analyses à appliquer pendant l'étape de recherche des AIN par le moteur ALPR. Choisissez l'une des trois valeurs suivantes :

**Low (Faible) :** application jusqu'à 3 niveaux.

**Medium (Moyenne) :** application jusqu'à 8 niveaux.

**High (Élevée) :** application jusqu'à 12 niveaux.

**ATTENTION!** Les complexités plus élevées permettent une lecture plus précise mais ralentissent le moteur ALPR.

## Création de rapports

Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App peut produire toutes les lectures de plaques en temps réel à l'aide de différents protocoles standard. Ainsi, les lectures de plaques peuvent être acceptées à distance par une variété de programmes, dont le puissant back office Helix de Vaxtor, qui peuvent accepter et stocker des lectures de plaques en temps réel à partir de centaines de caméras.

Lorsque vous sélectionnez l'un des protocoles répertoriés, un sous-menu s'affiche avec des champs permettant de configurer des paramètres tels que les adresses IP distantes, etc.

MOBOTIX

M73 mx10-32-6-96
Vaxtor Aircraft Identification Number Settings

Reporting

Retry Notifications

☒

Retry failed notifications (Helix-6 and JSON only)

Retry Period

1

Amount of seconds between notification retries

Send Test

☐

Send a fake read (TEST) when settings are stored or when the camera is started

Text Overlay

Overlay Template

\$date\$ - \$ain\$

Template to use on the overlay, check the manual for available keywords

Fade out timer

0

Amount of seconds that the overlay will be visible or 0 to make it perpetual

Show aircraft identification number image

☐

Display a small image with the aircraft identification number detected

Image position (x)

5

Coordinate position for the image (x)

Image position (y)

50

Coordinate position for the image (y)

MxMessage

MxMessage Template

{"area": "\$roid\$", "direction": "\$dire"

Defines the template of customized part of the MxMessage. Check the manual for available keywords

Subpath

MOBOTIX HUB Analytic Event

Enable

☐

Enable MOBOTIX HUB Analytic Event reporting

MOBOTIX HUB Transaction

Enable

☐

Enable MOBOTIX HUB Transaction reporting

Set

Factory

Restore

Close

Fig. 28: Création de rapports

**Retry notification (Renvoyer les notifications)** : cochez cette case pour renvoyer les notifications ayant échoué (Helix-6 et JSON uniquement).

**Retry period (Délai avant nouvel essai)** : nombre de secondes entre deux tentatives d'envoi des notifications.

**Send test (Envoyer un test)** : cochez cette case pour envoyer une fausse lecture (TEST) lorsque les paramètres sont sauvegardés ou lorsque la caméra est démarrée.

57 / 95



#### Text Overlay (Superposition de texte)

**Overlay Template (Gabarit de superposition)** : définissez un gabarit à utiliser pour l'affichage. Consultez les [champs de gabarit](#) pour connaître les mots clés disponibles.

**Fade out timer (Minuteur de disparition en fondu)** : définissez le nombre de secondes pendant lesquelles la superposition sera visible ou indiquez 0 pour la rendre perpétuelle.

**Afficher l'image du numéro d'identification de l'aéronef** : cochez cette case pour afficher une petite image du code AIN détecté.

**Image position (x) (Position de l'image (x))** : position de la coordonnée x de l'image.

**Image position (y) (Position de l'image (y))** : position de la coordonnée y de l'image.

#### MxMessage

**MxMessage Template (Gabarit de MxMessage)** : définissez le gabarit de la partie personnalisée du message MxMessage. Consultez les [Champs de gabarit, p. 59](#) pour connaître les mots clés disponibles.

**Subpath (Sous-chemin)** : définissez un sous-chemin pour le message MxMessage. Consultez les [champs de gabarit](#) pour connaître les mots clés disponibles.

**MOBOTIX HUB Analytic Event (Évènement d'analyse)** : La fonction Analytics Events (Évènement d'analyse) permet d'envoyer des événements au MOBOTIX HUB serveur d'évènements via TCP/IP.

**Enable (Activer)** : cochez pour activer MOBOTIX HUB la génération de rapport Analytic Event (Évènement d'analyse).

**MOBOTIX HUB Transactions** : La fonction Transactions Events (Évènements de transactions) permet d'envoyer des événements au MOBOTIX HUB serveur d'évènements via TCP/IP.

**Enable (Activer)** : cochez cette case pour activer MOBOTIX HUB la génération de rapport Transaction Event (Évènement de transaction).

**Vaxtor Helix-6** : le protocole Helix-6 est une version chiffrée du protocole Vaxtor.

**Enable (Activer)** : cochez cette case pour envoyer tous les résultats au serveur Helix-6 configuré.

**JSON** : JSON est un format de données compact sous forme de texte facile à lire pour l'échange de données entre les applications.

**Enable (Activer)** : cochez cette case pour activer les rapports JSON HTTP/HTTPS POST.

**XML (XML)** : XML est un format de données compact sous forme de texte facile à lire pour l'échange de données entre les applications.

**Enable (Activer)** : activez les rapports XML HTTP/HTTPS POST.

**Milestone Analytic Event (évènement d'analyse Milestone)** : la fonction événements d'analyse permet d'envoyer des alertes au format MAD (Milestone Alert Data) au serveur d'évènements Milestone XProtect via TCP/IP.

**Enable (Activer)** : activez les rapports d'évènement d'analyse.

**TCP Server (Serveur TCP)** :

**Enable (Activer)** : activez les rapports de serveur TCP.

## Champs de gabarit

### Variables réservées à l'AIN

Champ de gabarit	Description
\$confidencecode\$	Valeur de confiance de l'application
\$controldigit\$	Chiffre de contrôle du code
\$countrycode\$	Code pays AIN
\$direction\$	(0 : inconnu, 1 : gauche, 2 : droite)
\$directionstr\$	(Inconnu, Gauche, Droite)
\$numéro de série\$	Numéro de série AIN
\$aincode\$	Code AIN.
\$typedevéhicule\$	Code de type de véhicule AIN.

### Variables réservées partagées

Variable	Description
\$absolutebottom\$	Position inférieure de la plaque en fonction de la hauteur totale de l'image (0-1).
\$absoluteleft\$	Position gauche de la plaque en fonction de la largeur totale de l'image (0-1).
\$absoluteright\$	Position droite de la plaque en fonction de la largeur totale de l'image (0-1).
\$absolutetop\$	Position supérieure de la plaque en fonction de la hauteur totale de l'image (0-1).
\$blacklist\$	Description sur la liste noire liée au code/à la plaque.
\$bottom\$	Coordonnées inférieures du code/de la plaque sur l'image (pixels).
\$category\$	Catégorie du code/de la plaque pour les pays qui la prennent en charge.
\$charheight\$	Hauteur moyenne des caractères (pixels).
\$confidence\$	Confiance globale (0-100).
\$date\$	Horodatage au format ISO8601.
\$epoch\$	Période UNIX (secondes).
\$etx\$	Caractère de fin de transmission (HEX 03).
\$height\$	Hauteur de l'image OCR.

Variable	Description
\$id\$	ID de base de données pour cette lecture.
\$ifblacklist\$...\$ifblacklist\$	Si la plaque figure sur la liste noire, renvoie le texte entre ces modèles.
\$ifnolist\$...\$ifnolist\$	Si la plaque ne figure dans aucune liste, renvoie le texte entre ces modèles.
\$ifwhitelist\$...\$ifwhitelist\$	Si la plaque figure dans la liste blanche, renvoie le texte entre ces modèles.
\$image\$	JPEG cryptée en base64.
\$imageid\$	ID de signal en cas de lecture de déclencheur.
\$imagesize\$	Taille de l'image complète sauvegardée.
\$left\$	Coordonnées gauches du code/de la plaque sur l'image (pixels)
\$localdate\$	Date au format « %d/%m/%Y » dans le fuseau horaire de la caméra.
\$localtime\$	Heure au format « %H:%M:%S » dans le fuseau horaire de la caméra.
\$overviewimage\$	Image JPEG de vue d'ensemble encodée en base64.
\$overviewimagesize\$	Vue d'ensemble de la taille de l'image en octets.
\$processingtime\$	Temps de traitement en millisecondes.
\$right\$	Coordonnées droites du code/de la plaque d'immatriculation sur l'image (pixels)
\$safedate\$	Horodatage au format « %Y%m%d_%H%M%S » dans le fuseau horaire de la caméra (utile pour les noms de fichiers).
\$sensor\$	Capteur (0, 1).
\$signaled\$	Vrai si la lecture a été déclenchée.
\$signalid\$	ID du signal du déclencheur.
\$stx\$	Début du caractère de transmission (HEX 02).
\$timestamp\$	Horodatage au format « yyyy-MM-ddTHH:mm:sszzz ».
\$top\$	Coordonnées supérieures du code/de la plaque sur l'image (pixels).
\$utcdatetime\$	Horodatage au format ISO8601, mais toujours en UTC (2020-12-31T16:11:30.000Z).
\$whitelist\$	Description sur la liste blanche associée au code/à la plaque.
\$width\$	Largeur de l'image OCR.

## Avancé

Cette section contient des outils utiles pour l'étalonnage et le dépannage.



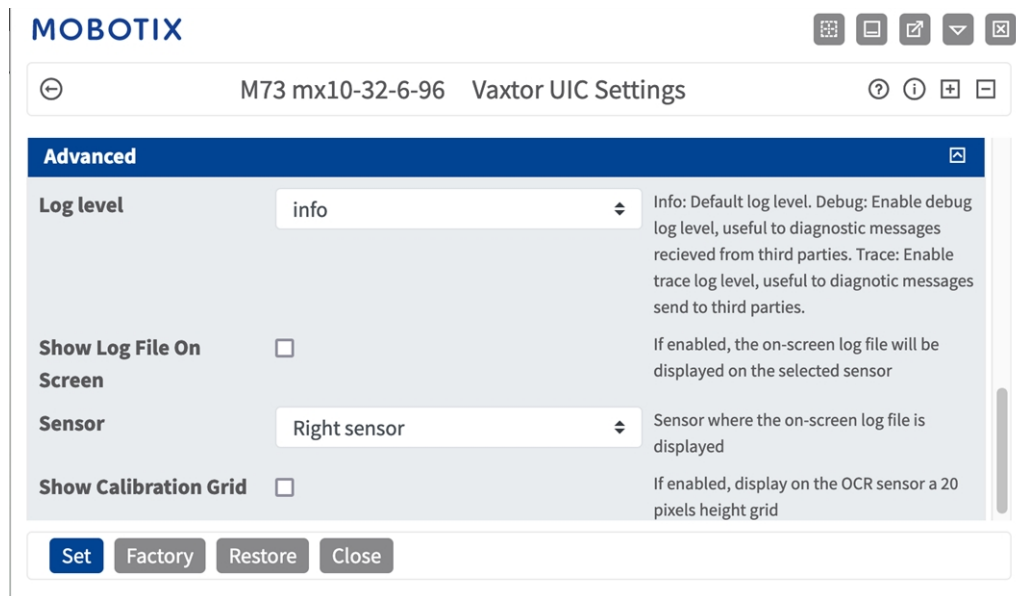


Fig. 29: Avancé

**Log level (Niveau de journalisation)** : sélectionnez un niveau de débogage pour générer un fichier journal, ce qui peut être utile pour le dépannage, par exemple.

**Infos** : niveau de journalisation par défaut.

**Trace (Suivi)** : sélectionnez cette option pour les messages de diagnostic reçus par des tiers, par exemple.

**Debug (Déboguer)** : sélectionnez cette option pour avoir des fichiers journaux complets à des fins de débogage.

**Show log file on screen (Afficher le fichier journal à l'écran)** : cochez cette case pour afficher le fichier journal à l'écran sur le capteur sélectionné.

**Capteur** : sélectionnez le capteur sur lequel le fichier journal à l'écran s'affiche.

**Show Calibration Grid (Afficher la grille d'étalonnage)** : cochez cette case pour afficher une grille haute de 20 pixels sur le capteur OCR.

## Sauvegarde de la configuration

Vous disposez des options suivantes pour sauvegarder la configuration :



Fig. 30: Sauvegarde de la configuration

- Cliquez sur le bouton **Définir** pour activer les paramètres et les sauvegarder jusqu'au prochain démarrage de la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Config. usine** pour charger les paramètres par défaut de cette boîte de dialogue (ce bouton peut ne pas apparaître dans toutes les boîtes de dialogue).

- Cliquez sur le bouton **Restaurer** pour annuler les modifications les plus récentes qui n'ont pas été sau-  
vegardées de façon permanente dans la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Fermer** pour fermer la boîte de dialogue. Lorsque la boîte de dialogue se ferme,  
le système vérifie si des modifications ont été apportées à l'ensemble de la configuration. Si des modi-  
fications sont détectées, un message vous demande si vous souhaitez sauvegarder l'ensemble de la  
configuration de manière permanente.

Une fois la configuration sauvegardée, l'événement et les métadonnées sont automatiquement envoyés à la  
caméra en cas d'événement.

## OCR

Dans l'onglet OCR (Optical Character Recognition, reconnaissance optique de caractères), vous pouvez définir  
des paramètres pour garantir les meilleurs résultats de reconnaissance possibles.

MOBOTIX

M73 mx10-32-6-96

Vaxtor Aircraft Identification Number Settings

OCR

Minimum Global Confidence

80

Minimum global confidence 1-100, aircraft identification numbers under this confidence will be discarded

Minimum Character Confidence

70

Minimum character confidence 1-100, characters under this confidence will be discarded

Analytics Complexity

Medium

Tip: Set low if you're losing aircraft identification number because lack of performance, Medium: default/normal scenario conditions, High: low quality video

Find Aircraft Identification Number Complexity

Low

Tip: Set Low for normal scenarios, Medium: if you notice missing aircraft identification number on a normal scenario, High: low quality video with stopped aircrafts only (heavy processing)

Set

Factory

Restore

Close

**Minimum Global Confidence (Confiance globale minimale) :** définissez le niveau minimal de confiance que l'AIN lu tout entier doit atteindre pour être accepté. La confiance globale est la moyenne de la confiance de tous les caractères. La valeur recommandée est de 70. Définissez une valeur inférieure si certaines plaques sont en très mauvais état, mais que vous souhaitez les lire.

**AVIS!** Si la confiance globale minimale est trop faible, le moteur OCR tente de lire d'autres éléments tels que la signalisation des véhicules, etc.

**Minimum character Confidence (Confiance minimale des caractères) :** définissez le niveau minimal de confiance qu'un seul caractère doit respecter pour être accepté. La valeur recommandée est de 50.

**AVIS!** Des valeurs élevées entraînent une probabilité plus faible de faux positifs, mais une probabilité plus faible d'AIN manquant.

**Analytics Complexity (Complexité d'analyse) :** il s'agit de la complexité des analyses à appliquer pendant l'étape de lecture des plaques par le moteur ALPR. Définissez cette option en fonction du mode OCR et du type de circulation attendu. Il existe trois options.

**Low (Faible) :** recommandé pour les aéronefs qui se déplacent à très grande vitesse où l'OCR doit fonctionner plus rapidement, et lorsque vous préférez que l'AIN soit détecté plutôt que la reconnaissance soit irréprochable.

**Medium (Moyenne, par défaut) :** recommandé lorsque le mode OCR est défini sur flux libre.

**High (Élevée) :** recommandé lorsque le mode OCR est défini sur signal (déclenché).

**ATTENTION!** Les complexités plus élevées permettent une lecture plus précise mais ralentissent le moteur ALPR.

**Complexité de la détection du numéro d'identification de l'aéronef :** il s'agit de la complexité des analyses à appliquer pendant l'étape de recherche des AIN par le moteur ALPR. Choisissez l'une des trois valeurs suivantes :

**Low (Faible) :** application jusqu'à 3 niveaux.

**Medium (Moyenne) :** application jusqu'à 8 niveaux.

**High (Élevée) :** application jusqu'à 12 niveaux.

**ATTENTION!** Les complexités plus élevées permettent une lecture plus précise mais ralentissent le moteur ALPR.

## Création de rapports

Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App peut produire toutes les lectures de plaques en temps réel à l'aide de différents protocoles standard. Ainsi, les lectures de plaques peuvent être acceptées à distance par une variété de programmes, dont le puissant back office Helix de Vaxtor, qui peuvent accepter et stocker des lectures de plaques en temps réel à partir de centaines de caméras.

Lorsque vous sélectionnez l'un des protocoles répertoriés, un sous-menu s'affiche avec des champs permettant de configurer des paramètres tels que les adresses IP distantes, etc.

MOBOTIX

M73 mx10-32-6-96

Vaxtor Aircraft Identification Number Settings

Reporting

Retry Notifications

☒

Retry failed notifications (Helix-6 and JSON only)

Retry Period

1

Amount of seconds between notification retries

Send Test

☐

Send a fake read (TEST) when settings are stored or when the camera is started

Text Overlay

Overlay Template

\$date\$ - \$ain\$

Template to use on the overlay, check the manual for available keywords

Fade out timer

0

Amount of seconds that the overlay will be visible or 0 to make it perpetual

Show aircraft identification number image

☐

Display a small image with the aircraft identification number detected

Image position (x)

5

Coordinate position for the image (x)

Image position (y)

50

Coordinate position for the image (y)

MxMessage

MxMessage Template

{"area": "\$roid\$", "direction": "\$dire"

Defines the template of customized part of the MxMessage. Check the manual for available keywords

Subpath

MOBOTIX HUB Analytic Event

Enable

☐

Enable MOBOTIX HUB Analytic Event reporting

MOBOTIX HUB Transaction

Enable

☐

Enable MOBOTIX HUB Transaction reporting

Set

Factory

Restore

Close

Fig. 31: Création de rapports

**Retry notification (Renvoyer les notifications) :** cochez cette case pour renvoyer les notifications ayant échoué (Helix-6 et JSON uniquement).

**Retry period (Délai avant nouvel essai) :** nombre de secondes entre deux tentatives d'envoi des notifications.

**Send test (Envoyer un test) :** cochez cette case pour envoyer une fausse lecture (TEST) lorsque les paramètres sont sauvegardés ou lorsque la caméra est démarrée.

**Text Overlay (Superposition de texte)**

**Overlay Template (Gabarit de superposition) :** définissez un gabarit à utiliser pour l'affichage. Consultez les [champs de gabarit](#) pour connaître les mots clés disponibles.

**Fade out timer (Minuteur de disparition en fondu) :** définissez le nombre de secondes pendant lesquelles la superposition sera visible ou indiquez 0 pour la rendre perpétuelle.

**Afficher l'image du numéro d'identification de l'aéronef :** cochez cette case pour afficher une petite image du code AIN détecté.

**Image position (x) (Position de l'image (x)) :** position de la coordonnée x de l'image.

**Image position (y) (Position de l'image (y)) :** position de la coordonnée y de l'image.

**MxMessage**

**MxMessage Template (Gabarit de MxMessage) :** définissez le gabarit de la partie personnalisée du message MxMessage. Consultez les [Champs de gabarit, p. 66](#) pour connaître les mots clés disponibles.

**Subpath (Sous-chemin) :** définissez un sous-chemin pour le message MxMessage. Consultez les [champs de gabarit](#) pour connaître les mots clés disponibles.

**MOBOTIX HUB Analytic Event (Évènement d'analyse) :** La fonction Analytics Events (Évènement d'analyse) permet d'envoyer des événements au MOBOTIX HUB serveur d'évènements via TCP/IP.

**Enable (Activer) :** cochez pour activer MOBOTIX HUB la génération de rapport Analytic Event (Évènement d'analyse).

**MOBOTIX HUB Transactions :** La fonction Transactions Events (Évènements de transactions) permet d'envoyer des événements au MOBOTIX HUB serveur d'évènements via TCP/IP.

**Enable (Activer) :** cochez cette case pour activer MOBOTIX HUB la génération de rapport Transaction Event (Évènement de transaction).

**Vaxtor Helix-6 :** le protocole Helix-6 est une version chiffrée du protocole Vaxtor.

**Enable (Activer) :** cochez cette case pour envoyer tous les résultats au serveur Helix-6 configuré.

**JSON :** JSON est un format de données compact sous forme de texte facile à lire pour l'échange de données entre les applications.

**Enable (Activer) :** cochez cette case pour activer les rapports JSON HTTP/HTTPS POST.

**XML (XML) :** XML est un format de données compact sous forme de texte facile à lire pour l'échange de données entre les applications.

**Enable (Activer) :** activez les rapports XML HTTP/HTTPS POST.

**Milestone Analytic Event (évènement d'analyse Milestone) :** la fonction événements d'analyse permet d'envoyer des alertes au format MAD (Milestone Alert Data) au serveur d'évènements Milestone XProtect via TCP/IP.

**Enable (Activer) :** activez les rapports d'évènement d'analyse.

**TCP Server (Serveur TCP) :**

**Enable (Activer) :** activez les rapports de serveur TCP.

## Champs de gabarit

### Variables réservées à l'AIN

Champ de gabarit	Description
\$confidencecode\$	Valeur de confiance de l'application
\$controldigit\$	Chiffre de contrôle du code
\$countrycode\$	Code pays AIN
\$direction\$	(0 : inconnu, 1 : gauche, 2 : droite)
\$directionstr\$	(Inconnu, Gauche, Droite)
\$numéro de série\$	Numéro de série AIN
\$aincode\$	Code AIN.
\$typedevéhicule\$	Code de type de véhicule AIN.

### Variables réservées partagées

Variable	Description
\$absolutebottom\$	Position inférieure de la plaque en fonction de la hauteur totale de l'image (0-1).
\$absoluteleft\$	Position gauche de la plaque en fonction de la largeur totale de l'image (0-1).
\$absoluteright\$	Position droite de la plaque en fonction de la largeur totale de l'image (0-1).
\$absolutetop\$	Position supérieure de la plaque en fonction de la hauteur totale de l'image (0-1).
\$blacklist\$	Description sur la liste noire liée au code/à la plaque.
\$bottom\$	Coordonnées inférieures du code/de la plaque sur l'image (pixels).
\$category\$	Catégorie du code/de la plaque pour les pays qui la prennent en charge.
\$charheight\$	Hauteur moyenne des caractères (pixels).
\$confidence\$	Confiance globale (0-100).
\$date\$	Horodatage au format ISO8601.
\$epoch\$	Période UNIX (secondes).
\$etx\$	Caractère de fin de transmission (HEX 03).
\$height\$	Hauteur de l'image OCR.
\$id\$	ID de base de données pour cette lecture.

Variable	Description
\$ifblacklist\$...\$ifblacklist\$	Si la plaque figure sur la liste noire, renvoie le texte entre ces modèles.
\$ifnolist\$...\$ifnolist\$	Si la plaque ne figure dans aucune liste, renvoie le texte entre ces modèles.
\$ifwhitelist\$...\$ifwhitelist\$	Si la plaque figure dans la liste blanche, renvoie le texte entre ces modèles.
\$image\$	JPEG cryptée en base64.
\$imageid\$	ID de signal en cas de lecture de déclencheur.
\$imagesize\$	Taille de l'image complète sauvegardée.
\$left\$	Coordonnées gauches du code/de la plaque sur l'image (pixels)
\$localdate\$	Date au format « %d/%m/%Y » dans le fuseau horaire de la caméra.
\$localtime\$	Heure au format « %H:%M:%S » dans le fuseau horaire de la caméra.
\$overviewimage\$	Image JPEG de vue d'ensemble encodée en base64.
\$overviewimagesize\$	Vue d'ensemble de la taille de l'image en octets.
\$processingtime\$	Temps de traitement en millisecondes.
\$right\$	Coordonnées droites du code/de la plaque d'immatriculation sur l'image (pixels)
\$safedate\$	Horodatage au format « %Y%m%d_%H%M%S » dans le fuseau horaire de la caméra (utile pour les noms de fichiers).
\$sensor\$	Capteur (0, 1).
\$signaled\$	Vrai si la lecture a été déclenchée.
\$signalid\$	ID du signal du déclencheur.
\$stx\$	Début du caractère de transmission (HEX 02).
\$timestamp\$	Horodatage au format « yyyy-MM-ddTHH:mm:sszzz ».
\$stop\$	Coordonnées supérieures du code/de la plaque sur l'image (pixels).
\$utcdate\$	Horodatage au format ISO8601, mais toujours en UTC (2020-12-31T16:11:30.000Z).
\$whitelist\$	Description sur la liste blanche associée au code/à la plaque.
\$width\$	Largeur de l'image OCR.

## Avancé

Cette section contient des outils utiles pour l'étalonnage et le dépannage.



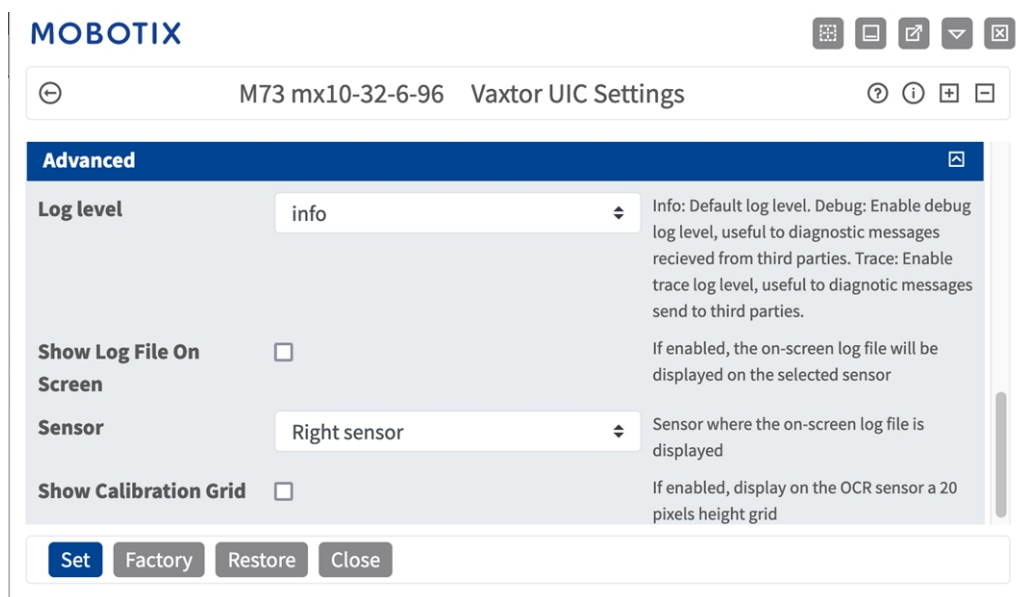


Fig. 32: Avancé

**Log level (Niveau de journalisation) :** sélectionnez un niveau de débogage pour générer un fichier journal, ce qui peut être utile pour le dépannage, par exemple.

**Infos :** niveau de journalisation par défaut.

**Trace (Suivi) :** sélectionnez cette option pour les messages de diagnostic reçus par des tiers, par exemple.

**Debug (Déboguer) :** sélectionnez cette option pour avoir des fichiers journaux complets à des fins de débogage.

**Show log file on screen (Afficher le fichier journal à l'écran) :** cochez cette case pour afficher le fichier journal à l'écran sur le capteur sélectionné.

**Capteur :** sélectionnez le capteur sur lequel le fichier journal à l'écran s'affiche.

**Show Calibration Grid (Afficher la grille d'étalonnage) :** cochez cette case pour afficher une grille haute de 20 pixels sur le capteur OCR.

## Sauvegarde de la configuration

Vous disposez des options suivantes pour sauvegarder la configuration :



Fig. 33: Sauvegarde de la configuration

- Cliquez sur le bouton **Définir** pour activer les paramètres et les sauvegarder jusqu'au prochain démarrage de la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Config. usine** pour charger les paramètres par défaut de cette boîte de dialogue (ce bouton peut ne pas apparaître dans toutes les boîtes de dialogue).



- Cliquez sur le bouton **Restaurer** pour annuler les modifications les plus récentes qui n'ont pas été sauvegardées de façon permanente dans la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Fermer** pour fermer la boîte de dialogue. Lorsque la boîte de dialogue se ferme, le système vérifie si des modifications ont été apportées à l'ensemble de la configuration. Si des modifications sont détectées, un message vous demande si vous souhaitez sauvegarder l'ensemble de la configuration de manière permanente.

Une fois la configuration sauvegardée, l'événement et les métadonnées sont automatiquement envoyés à la caméra en cas d'événement.

## Création de rapports

Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App peut produire toutes les lectures de plaques en temps réel à l'aide de différents protocoles standard. Ainsi, les lectures de plaques peuvent être acceptées à distance par une variété de programmes, dont le puissant back office Helix de Vaxtor, qui peuvent accepter et stocker des lectures de plaques en temps réel à partir de centaines de caméras.

Lorsque vous sélectionnez l'un des protocoles répertoriés, un sous-menu s'affiche avec des champs permettant de configurer des paramètres tels que les adresses IP distantes, etc.

MOBOTIX

M73 mx10-32-6-96

Vaxtor Aircraft Identification Number Settings

Reporting

Retry Notifications

☒

Retry failed notifications (Helix-6 and JSON only)

Retry Period

1

Amount of seconds between notification retries

Send Test

☐

Send a fake read (TEST) when settings are stored or when the camera is started

Text Overlay

Overlay Template

\$date\$ - \$ain\$

Template to use on the overlay, check the manual for available keywords

Fade out timer

0

Amount of seconds that the overlay will be visible or 0 to make it perpetual

Show aircraft identification number image

☐

Display a small image with the aircraft identification number detected

Image position (x)

5

Coordinate position for the image (x)

Image position (y)

50

Coordinate position for the image (y)

MxMessage

MxMessage Template

{"area": "\$roid\$", "direction": "\$dire"

Defines the template of customized part of the MxMessage. Check the manual for available keywords

Subpath

MOBOTIX HUB Analytic Event

Enable

☐

Enable MOBOTIX HUB Analytic Event reporting

MOBOTIX HUB Transaction

Enable

☐

Enable MOBOTIX HUB Transaction reporting

Set

Factory

Restore

Close

Fig. 34: Création de rapports

**Retry notification (Renvoyer les notifications) :** cochez cette case pour renvoyer les notifications ayant échoué (Helix-6 et JSON uniquement).

**Retry period (Délai avant nouvel essai) :** nombre de secondes entre deux tentatives d'envoi des notifications.

**Send test (Envoyer un test) :** cochez cette case pour envoyer une fausse lecture (TEST) lorsque les paramètres sont sauvegardés ou lorsque la caméra est démarrée.

70 / 95

**Text Overlay (Superposition de texte)**

**Overlay Template (Gabarit de superposition) :** définissez un gabarit à utiliser pour l'affichage. Consultez les [champs de gabarit](#) pour connaître les mots clés disponibles.

**Fade out timer (Minuteur de disparition en fondu) :** définissez le nombre de secondes pendant lesquelles la superposition sera visible ou indiquez 0 pour la rendre perpétuelle.

**Afficher l'image du numéro d'identification de l'aéronef :** cochez cette case pour afficher une petite image du code AIN détecté.

**Image position (x) (Position de l'image (x)) :** position de la coordonnée x de l'image.

**Image position (y) (Position de l'image (y)) :** position de la coordonnée y de l'image.

**MxMessage**

**MxMessage Template (Gabarit de MxMessage) :** définissez le gabarit de la partie personnalisée du message MxMessage. Consultez les [Champs de gabarit, p. 71](#) pour connaître les mots clés disponibles.

**Subpath (Sous-chemin) :** définissez un sous-chemin pour le message MxMessage. Consultez les [champs de gabarit](#) pour connaître les mots clés disponibles.

**MOBOTIX HUB Analytic Event (Évènement d'analyse) :** la fonction Analytics Events (Évènement d'analyse) permet d'envoyer des événements au serveur d'évènements MOBOTIX HUB via TCP/IP.

**Enable (Activer) :** cochez cette option pour activer la génération de rapport MOBOTIX HUB Analytic Event (Évènement d'analyse).

**MOBOTIX HUB Transactions :** la fonction Transactions Events (Évènements de transactions) permet d'envoyer des événements au serveur d'évènements MOBOTIX HUB via TCP/IP.

**Enable (Activer) :** cochez cette case pour activer la génération de rapport MOBOTIX HUB Transaction Event (Évènement de transaction).

**Vaxtor Helix-6 :** le protocole Helix-6 est une version chiffrée du protocole Vaxtor.

**Enable (Activer) :** cochez cette case pour envoyer tous les résultats au serveur Helix-6 configuré.

**JSON :** JSON est un format de données compact sous forme de texte facile à lire pour l'échange de données entre les applications.

**Enable (Activer) :** cochez cette case pour activer les rapports JSON HTTP/HTTPS POST.

**XML (XML) :** XML est un format de données compact sous forme de texte facile à lire pour l'échange de données entre les applications.

**Enable (Activer) :** activez les rapports XML HTTP/HTTPS POST.

**Milestone Analytic Event (évènement d'analyse Milestone) :** la fonction événements d'analyse permet d'envoyer des alertes au format MAD (Milestone Alert Data) au serveur d'évènements Milestone XProtect via TCP/IP.

**Enable (Activer) :** activez les rapports d'évènement d'analyse.

**TCP Server (Serveur TCP) :**

**Enable (Activer) :** activez les rapports de serveur TCP.

## Création de rapports

### Champs de gabarit

---

## Variables réservées à l'AIN

Champ de gabarit	Description
\$confidencecode\$	Valeur de confiance de l'application
\$controldigit\$	Chiffre de contrôle du code
\$countrycode\$	Code pays AIN
\$direction\$	(0 : inconnu, 1 : gauche, 2 : droite)
\$directionstr\$	(Inconnu, Gauche, Droite)
\$numéro de série\$	Numéro de série AIN
\$aincode\$	Code AIN.
\$typedevéhicule\$	Code de type de véhicule AIN.

## Variables réservées partagées

Variable	Description
\$absolutebottom\$	Position inférieure de la plaque en fonction de la hauteur totale de l'image (0-1).
\$absoluteleft\$	Position gauche de la plaque en fonction de la largeur totale de l'image (0-1).
\$absoluteright\$	Position droite de la plaque en fonction de la largeur totale de l'image (0-1).
\$absolutetop\$	Position supérieure de la plaque en fonction de la hauteur totale de l'image (0-1).
\$blacklist\$	Description sur la liste noire liée au code/à la plaque.
\$bottom\$	Coordonnées inférieures du code/de la plaque sur l'image (pixels).
\$category\$	Catégorie du code/de la plaque pour les pays qui la prennent en charge.
\$charheight\$	Hauteur moyenne des caractères (pixels).
\$confidence\$	Confiance globale (0-100).
\$date\$	Horodatage au format ISO8601.
\$epoch\$	Période UNIX (secondes).
\$etx\$	Caractère de fin de transmission (HEX 03).
\$height\$	Hauteur de l'image OCR.
\$id\$	ID de base de données pour cette lecture.

Variable	Description
\$ifblacklist\$...\$ifblacklist\$	Si la plaque figure sur la liste noire, renvoie le texte entre ces modèles.
\$ifnolist\$...\$ifnolist\$	Si la plaque ne figure dans aucune liste, renvoie le texte entre ces modèles.
\$ifwhitelist\$...\$ifwhitelist\$	Si la plaque figure dans la liste blanche, renvoie le texte entre ces modèles.
\$image\$	JPEG cryptée en base64.
\$imageid\$	ID de signal en cas de lecture de déclencheur.
\$imagesize\$	Taille de l'image complète sauvegardée.
\$left\$	Coordonnées gauches du code/de la plaque sur l'image (pixels)
\$localdate\$	Date au format « %d/%m/%Y » dans le fuseau horaire de la caméra.
\$localtime\$	Heure au format « %H:%M:%S » dans le fuseau horaire de la caméra.
\$overviewimage\$	Image JPEG de vue d'ensemble encodée en base64.
\$overviewimagesize\$	Vue d'ensemble de la taille de l'image en octets.
\$processingtime\$	Temps de traitement en millisecondes.
\$right\$	Coordonnées droites du code/de la plaque d'immatriculation sur l'image (pixels)
\$safedate\$	Horodatage au format « %Y%m%d_%H%M%S » dans le fuseau horaire de la caméra (utile pour les noms de fichiers).
\$sensor\$	Capteur (0, 1).
\$signaled\$	Vrai si la lecture a été déclenchée.
\$signalid\$	ID du signal du déclencheur.
\$stx\$	Début du caractère de transmission (HEX 02).
\$timestamp\$	Horodatage au format « yyyy-MM-ddTHH:mm:sszz ».
\$stop\$	Coordonnées supérieures du code/de la plaque sur l'image (pixels).
\$utcdate\$	Horodatage au format ISO8601, mais toujours en UTC (2020-12-31T16:11:30.000Z).
\$whitelist\$	Description sur la liste blanche associée au code/à la plaque.
\$width\$	Largeur de l'image OCR.

## Avancé

Cette section contient des outils utiles pour l'étalonnage et le dépannage.

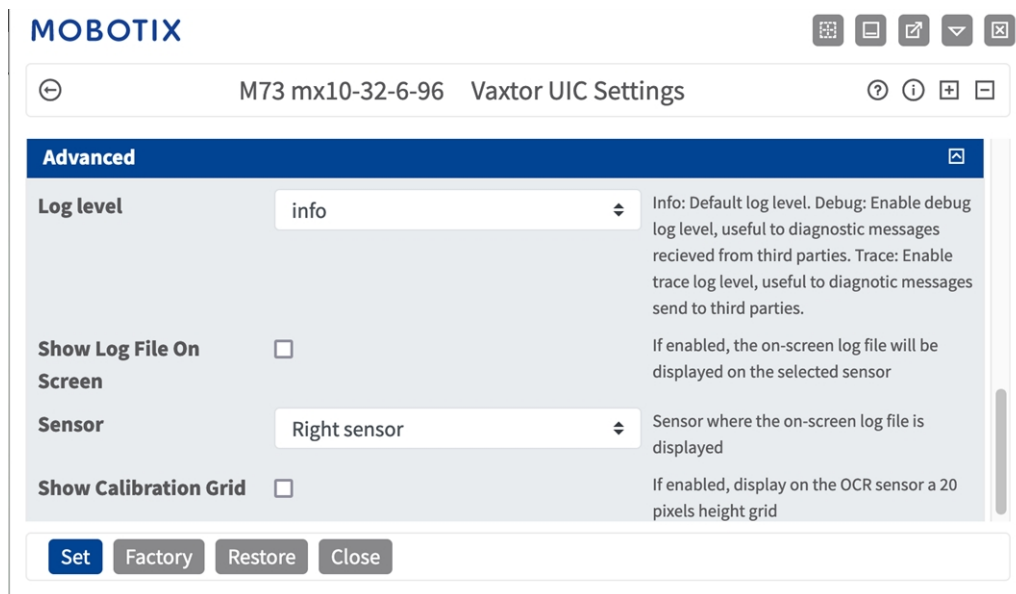


Fig. 35: Avancé

**Log level (Niveau de journalisation) :** sélectionnez un niveau de débogage pour générer un fichier journal, ce qui peut être utile pour le dépannage, par exemple.

**Infos :** niveau de journalisation par défaut.

**Trace (Suivi) :** sélectionnez cette option pour les messages de diagnostic reçus par des tiers, par exemple.

**Debug (Déboguer) :** sélectionnez cette option pour avoir des fichiers journaux complets à des fins de débogage.

**Show log file on screen (Afficher le fichier journal à l'écran) :** cochez cette case pour afficher le fichier journal à l'écran sur le capteur sélectionné.

**Capteur :** sélectionnez le capteur sur lequel le fichier journal à l'écran s'affiche.

**Show Calibration Grid (Afficher la grille d'étalonnage) :** cochez cette case pour afficher une grille haute de 20 pixels sur le capteur OCR.

## Sauvegarde de la configuration

Vous disposez des options suivantes pour sauvegarder la configuration :



Fig. 36: Sauvegarde de la configuration

- Cliquez sur le bouton **Définir** pour activer les paramètres et les sauvegarder jusqu'au prochain démarrage de la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Config. usine** pour charger les paramètres par défaut de cette boîte de dialogue (ce bouton peut ne pas apparaître dans toutes les boîtes de dialogue).

- Cliquez sur le bouton **Restaurer** pour annuler les modifications les plus récentes qui n'ont pas été sauvegardées de façon permanente dans la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Fermer** pour fermer la boîte de dialogue. Lorsque la boîte de dialogue se ferme, le système vérifie si des modifications ont été apportées à l'ensemble de la configuration. Si des modifications sont détectées, un message vous demande si vous souhaitez sauvegarder l'ensemble de la configuration de manière permanente.

Une fois la configuration sauvegardée, l'événement et les métadonnées sont automatiquement envoyés à la caméra en cas d'événement.

## Variables/champs de gabarit

### Variables réservées à l'AIN

Champ de gabarit	Description
\$confidencecode\$	Valeur de confiance de l'application
\$controldigit\$	Chiffre de contrôle du code
\$countrycode\$	Code pays AIN
\$direction\$	(0 : inconnu, 1 : gauche, 2 : droite)
\$directionstr\$	(Inconnu, Gauche, Droite)
\$numéro de série\$	Numéro de série AIN
\$aincode\$	Code AIN.
\$typedevéhicule\$	Code de type de véhicule AIN.

### Variables réservées partagées

Variable	Description
\$absolutebottom\$	Position inférieure de la plaque en fonction de la hauteur totale de l'image (0-1).
\$absoluteleft\$	Position gauche de la plaque en fonction de la largeur totale de l'image (0-1).
\$absoluteright\$	Position droite de la plaque en fonction de la largeur totale de l'image (0-1).
\$absolutetop\$	Position supérieure de la plaque en fonction de la hauteur totale de l'image (0-1).
\$blacklist\$	Description sur la liste noire liée au code/à la plaque.
\$bottom\$	Coordonnées inférieures du code/de la plaque sur l'image (pixels).

Variable	Description
\$category\$	Catégorie du code/de la plaque pour les pays qui la prennent en charge.
\$charheight\$	Hauteur moyenne des caractères (pixels).
\$confidence\$	Confiance globale (0-100).
\$date\$	Horodatage au format ISO8601.
\$epoch\$	Période UNIX (secondes).
\$etx\$	Caractère de fin de transmission (HEX 03).
\$height\$	Hauteur de l'image OCR.
\$id\$	ID de base de données pour cette lecture.
\$ifblacklist\$...\$ifblacklist\$	Si la plaque figure sur la liste noire, renvoie le texte entre ces modèles.
\$ifnolist\$...\$ifnolist\$	Si la plaque ne figure dans aucune liste, renvoie le texte entre ces modèles.
\$ifwhitelist\$...\$ifwhitelist\$	Si la plaque figure dans la liste blanche, renvoie le texte entre ces modèles.
\$image\$	JPEG cryptée en base64.
\$imageid\$	ID de signal en cas de lecture de déclencheur.
\$imagesize\$	Taille de l'image complète sauvegardée.
\$left\$	Coordonnées gauches du code/de la plaque sur l'image (pixels)
\$localdate\$	Date au format « %d/%m/%Y » dans le fuseau horaire de la caméra.
\$localtime\$	Heure au format « %H:%M:%S » dans le fuseau horaire de la caméra.
\$overviewimage\$	Image JPEG de vue d'ensemble encodée en base64.
\$overviewimagesize\$	Vue d'ensemble de la taille de l'image en octets.
\$processingtime\$	Temps de traitement en millisecondes.
\$right\$	Coordonnées droites du code/de la plaque d'immatriculation sur l'image (pixels)
\$safedate\$	Horodatage au format « %Y%m%d_%H%M%S » dans le fuseau horaire de la caméra (utile pour les noms de fichiers).
\$sensor\$	Capteur (0, 1).
\$signaled\$	Vrai si la lecture a été déclenchée.
\$signalid\$	ID du signal du déclencheur.
\$stx\$	Début du caractère de transmission (HEX 02).



Variable	Description
\$timestamp\$	Horodatage au format « yyyy-MM-ddTHH:mm:sszzz ».
\$top\$	Coordonnées supérieures du code/de la plaque sur l'image (pixels).
\$utctime\$	Horodatage au format ISO8601, mais toujours en UTC (2020-12-31T16:11:30.000Z).
\$whitelist\$	Description sur la liste blanche associée au code/à la plaque.
\$width\$	Largeur de l'image OCR.

## Avancé

Cette section contient des outils utiles pour l'étalonnage et le dépannage.

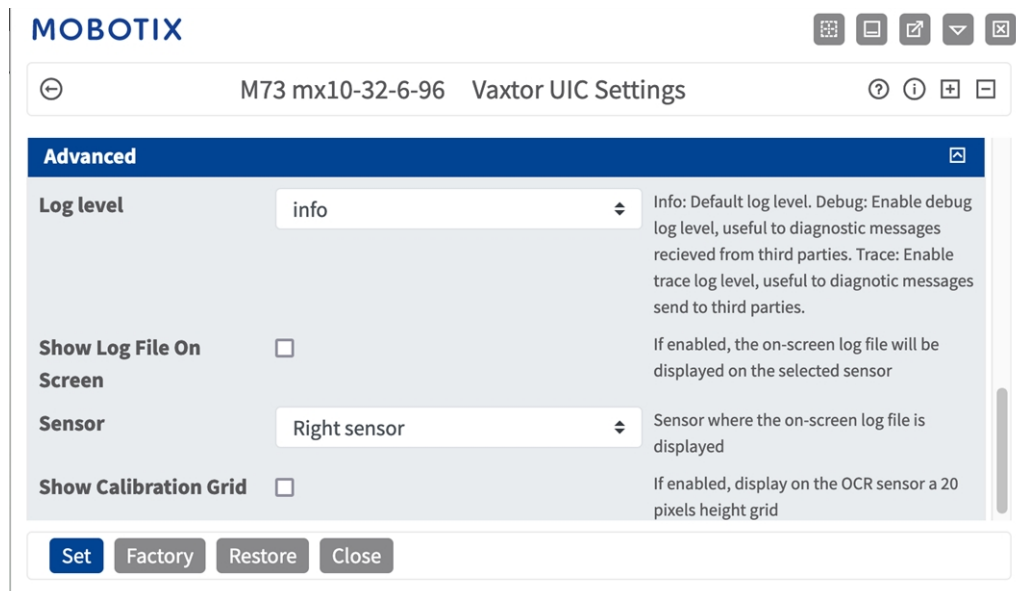


Fig. 37: Avancé

**Log level (Niveau de journalisation) :** sélectionnez un niveau de débogage pour générer un fichier journal, ce qui peut être utile pour le dépannage, par exemple.

**Infos :** niveau de journalisation par défaut.

**Trace (Suivi) :** sélectionnez cette option pour les messages de diagnostic reçus par des tiers, par exemple.

**Debug (Déboguer) :** sélectionnez cette option pour avoir des fichiers journaux complets à des fins de débogage.

**Show log file on screen (Afficher le fichier journal à l'écran) :** cochez cette case pour afficher le fichier journal à l'écran sur le capteur sélectionné.

**Capteur :** sélectionnez le capteur sur lequel le fichier journal à l'écran s'affiche.

**Show Calibration Grid (Afficher la grille d'étalonnage) :** cochez cette case pour afficher une grille haute de 20 pixels sur le capteur OCR.

## Sauvegarde de la configuration

Vous disposez des options suivantes pour sauvegarder la configuration :



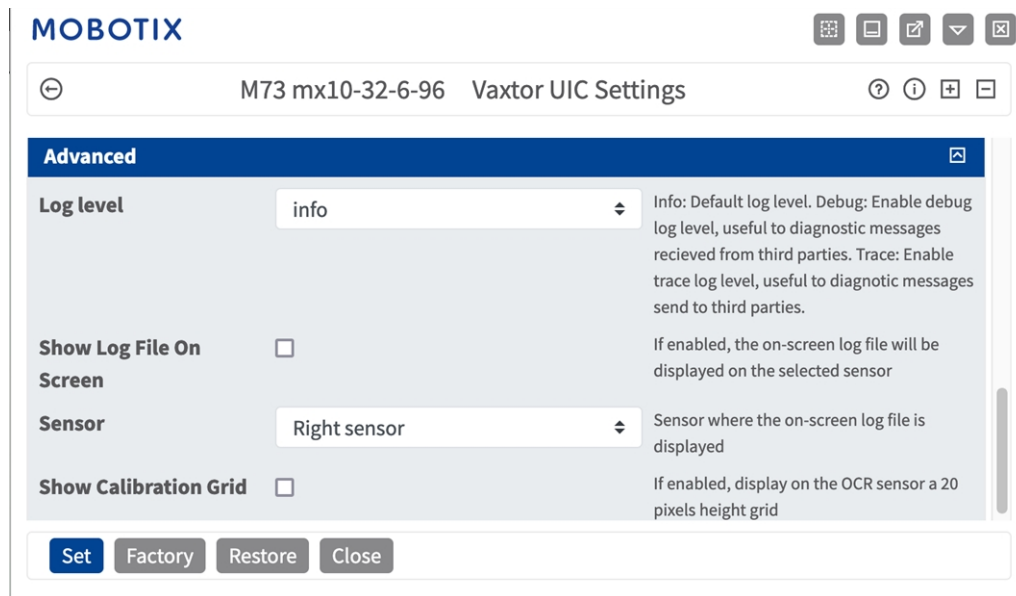
Fig. 38: Sauvegarde de la configuration

- Cliquez sur le bouton **Définir** pour activer les paramètres et les sauvegarder jusqu'au prochain démarrage de la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Config. usine** pour charger les paramètres par défaut de cette boîte de dialogue (ce bouton peut ne pas apparaître dans toutes les boîtes de dialogue).
- Cliquez sur le bouton **Restaurer** pour annuler les modifications les plus récentes qui n'ont pas été sauvegardées de façon permanente dans la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Fermer** pour fermer la boîte de dialogue. Lorsque la boîte de dialogue se ferme, le système vérifie si des modifications ont été apportées à l'ensemble de la configuration. Si des modifications sont détectées, un message vous demande si vous souhaitez sauvegarder l'ensemble de la configuration de manière permanente.

Une fois la configuration sauvegardée, l'événement et les métadonnées sont automatiquement envoyés à la caméra en cas d'événement.

## Avancé

Cette section contient des outils utiles pour l'étalonnage et le dépannage.



**Log level (Niveau de journalisation) :** sélectionnez un niveau de débogage pour générer un fichier journal, ce qui peut être utile pour le dépannage, par exemple.

**Infos :** niveau de journalisation par défaut.

**Trace (Suivi) :** sélectionnez cette option pour les messages de diagnostic reçus par des tiers, par exemple.

**Debug (Déboguer) :** sélectionnez cette option pour avoir des fichiers journaux complets à des fins de débogage.

**Show log file on screen (Afficher le fichier journal à l'écran) :** cochez cette case pour afficher le fichier journal à l'écran sur le capteur sélectionné.

**Capteur :** sélectionnez le capteur sur lequel le fichier journal à l'écran s'affiche.

**Show Calibration Grid (Afficher la grille d'étalonnage) :** cochez cette case pour afficher une grille haute de 20 pixels sur le capteur OCR.

## Sauvegarde de la configuration

Vous disposez des options suivantes pour sauvegarder la configuration :



Fig. 39: Sauvegarde de la configuration

- Cliquez sur le bouton **Définir** pour activer les paramètres et les sauvegarder jusqu'au prochain démarrage de la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Config. usine** pour charger les paramètres par défaut de cette boîte de dialogue (ce bouton peut ne pas apparaître dans toutes les boîtes de dialogue).

- Cliquez sur le bouton **Restaurer** pour annuler les modifications les plus récentes qui n'ont pas été sauvegardées de façon permanente dans la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Fermer** pour fermer la boîte de dialogue. Lorsque la boîte de dialogue se ferme, le système vérifie si des modifications ont été apportées à l'ensemble de la configuration. Si des modifications sont détectées, un message vous demande si vous souhaitez sauvegarder l'ensemble de la configuration de manière permanente.

Une fois la configuration sauvegardée, l'événement et les métadonnées sont automatiquement envoyés à la caméra en cas d'événement.

## Sauvegarde de la configuration

Vous disposez des options suivantes pour sauvegarder la configuration :



- Cliquez sur le bouton **Définir** pour activer les paramètres et les sauvegarder jusqu'au prochain démarrage de la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Config. usine** pour charger les paramètres par défaut de cette boîte de dialogue (ce bouton peut ne pas apparaître dans toutes les boîtes de dialogue).
- Cliquez sur le bouton **Restaurer** pour annuler les modifications les plus récentes qui n'ont pas été sauvegardées de façon permanente dans la caméra.
- Cliquez sur le bouton **Fermer** pour fermer la boîte de dialogue. Lorsque la boîte de dialogue se ferme, le système vérifie si des modifications ont été apportées à l'ensemble de la configuration. Si des modifications sont détectées, un message vous demande si vous souhaitez sauvegarder l'ensemble de la configuration de manière permanente.

Une fois la configuration sauvegardée, l'événement et les métadonnées sont automatiquement envoyés à la caméra en cas d'événement.

# MxMessageSystem

## Qu'est-ce que MxMessageSystem ?

MxMessageSystem est un système de communication basé sur des messages orientés nom. Cela signifie que les messages doivent avoir des noms uniques d'une longueur maximale de 32 octets.

Chaque participant peut envoyer et recevoir des messages. Les caméras MOBOTIX peuvent également transférer des messages au sein du réseau local. Ainsi, les messages MxMessages peuvent être distribués sur l'ensemble du réseau local (voir Zone de messages : Globale).

Par exemple, une caméra de la série 7 MOBOTIX peut échanger un message MxMessage généré par une application de caméra avec une caméra Mx6 qui ne prend pas en charge les applications certifiées MOBOTIX.

## Informations sur les messages MxMessages

- Le chiffrement de 128 bits garantit la confidentialité et la sécurité du contenu des messages.
- Les messages MxMessages peuvent être distribués à partir de n'importe quelle caméra des séries Mx6 et 7.
- La plage du message peut être définie de manière individuelle pour chaque message MxMessage.
  - **Locale** : la caméra attend un message MxMessage au sein de son propre système de caméra (par exemple, via une App certifiée).
  - **Globale** : la caméra attend un message MxMessage distribué sur le réseau local par un autre appareil MxMessage (par exemple, une autre caméra de la série 7 équipée d'une App certifiée MOBOTIX).
- Les actions que les destinataires doivent effectuer sont configurées individuellement pour chaque participant du MxMessageSystem.

# MxMessageSystem : Traitement de l'événement d'application généré automatiquement

## Vérification des événements d'application générés automatiquement

**AVIS!** Une fois l'application activée (voir [Activation de l'interface de l'App certifiée, p. 26](#)), un événement de message générique est automatiquement généré dans la caméra pour cette application spécifique.

1. Accédez à **Menu Configuration/Paramètres événements/Vue d'ensemble des événements**. Dans la section **Événements de message**, le profil d'événement de message généré automatiquement porte le nom de l'application (par exemple : VaxOCRAircraft).

The screenshot displays the MOBOTIX Event Overview interface. At the top, the title bar shows 'MOBOTIX' and 'M73 mx10-32-6-96 Event Overview'. Below the title bar, there are several event categories with checkboxes: Environment Events, Image Analysis Events, Internal Events, Message Events (highlighted in blue), Meta Events, Signal Events, and Time Events. The Message Events section is expanded, showing a list of events. The first event is 'DermalogFaceAttend' with 'MxMessageSystem' as the system, and 'Inactive' and 'Delete' buttons. The second event is 'IRIS' with 'MxMessageSystem' as the system, and 'Inactive' and 'Delete' buttons. The third event is 'MxAnalytics' with 'MxMessageSystem' as the system, and 'Inactive' and 'Delete' buttons. The fourth event is 'ObjRec' with 'MxMessageSystem' as the system, and 'Inactive' and 'Delete' buttons. The fifth event is 'VaxOCRAircraft' with 'MxMessageSystem' as the system, and 'Inactive' and 'Delete' buttons. The sixth event is 'VaxOCRUIIC' with 'MxMessageSystem' as the system, and 'Inactive' and 'Delete' buttons. At the bottom of the interface, there are three buttons: 'Set', 'Restore', and 'Close'.

Event Name	System	Inactive	Delete
DermalogFaceAttend	MxMessageSystem	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
IRIS	MxMessageSystem	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
MxAnalytics	MxMessageSystem	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
ObjRec	MxMessageSystem	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
VaxOCRAircraft	MxMessageSystem	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>
VaxOCRUIIC	MxMessageSystem	<input type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

2. Cliquez sur **Modifier** pour afficher une sélection de tous les événements de message configurés.

MOBOTIX

M73 mx10-32-6-96 Message Events

Events	Value	Explanation
DermalogFaceAttendance	<input type="checkbox"/> Inactive	<input type="checkbox"/> Delete
IRIS	<input type="checkbox"/> Inactive	<input type="checkbox"/> Delete
MxAnalytics	<input type="checkbox"/> Inactive	<input type="checkbox"/> Delete
ObjRec	<input type="checkbox"/> Inactive	<input type="checkbox"/> Delete
VaxOCRAircraft	<input type="checkbox"/> Inactive	<input type="checkbox"/> Delete

5

Event Dead Time:  
Time to wait [0..3600 s] before the event can trigger anew.

Event Sensor Type

☐ IP Receive

☒ MxMessageSystem

Event Sensor Type:  
Choose the message sensor.

Event on receiving a message from the MxMessageSystem.

VaxOCRAircraft

Message Name:  
Defines an MxMessageSystem name to wait for.

Local

Message Range:  
There are two different ranges of message distribution:  
Global: across all cameras within the current LAN.  
Local: camera internal.

No Filter

Filter Message Content:  
Optionally choose how to ignore messages containing Filter Value. Select No Filter to trigger on any message with defined Message Name.

Set

Factory

Restore

Close

## Gestion des actions - Configuration d'un groupe d'actions

**ATTENTION!** Pour utiliser des événements, déclencher des groupes d'actions ou enregistrer des images, l'armement général de la caméra doit être activé ([http\(s\)/<adresse IP de la caméra>/control/settings](http(s)/<adresse IP de la caméra>/control/settings)).

Les groupes d'actions définissent les actions qui sont déclenchées par les événements Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App.



1. Dans l'interface Web de la caméra, ouvrez : **Menu Configuration / Vue d'ensemble des groupes d'action** ([http\(s\)://<adresse IP de la caméra>/control/app\\_config](http(s)://<adresse IP de la caméra>/control/app_config)).

MOBOTIX

M73 mx10-32-6-96 Action Group Overview

VisualAlarm ☐ Delete

Arming Events & Actions Edit

Off (select all) Edit...

(No time table) VA

VXAircraftAction ☐ Delete

Arming Events & Actions Edit

Enabled (No time table) Edit... 2

Add new group 1

Set Restore Close

2. Cliquez sur **Ajouter un nouveau groupe**<sup>①</sup> et donnez au groupe un nom pertinent.
3. Cliquez sur **Modifier**<sup>②</sup> pour configurer le groupe.

MOBOTIX

M73 mx10-32-6-96 Action Group Details

General Settings	Value	Explanation
Action Group	VXAircraftAction	Name: The name is purely informational.
	Enabled 3	Arming: Controls this action group: Enabled: activate the group. Off: deactivate the group. St: group armed by signal input. CS: group armed by custom signal as defined in General Event Settings.
	(No time table)	Time Table: Time table for this action profile (Time Tables).
Event Selection	Message: MxAnalytics Message: ObjRec Message: VaxOCR Aircraft 4 Message: VaxOCR UIC (Signal: SI) Signal: UC	Event Selection: Select the events which will trigger the actions below. Use [Ctrl]-Click to select more than one event. Events in parentheses need to be activated first.
Action Details	5	Action Deadtime: Time to wait [0..3600 s] before a new action can take place.
	Simultaneously	Action Chaining: Choose how the status of each subaction influences the execution of all others. Simultaneously: All actions are executed simultaneously. Simultaneously until first success: Simultaneous execution, but as soon as one action succeeds (i.e. has been completed or the phone is picked up), all others are terminated. Consecutively: All actions are executed in the specified order. Consecutively until first success: Consecutive execution, but as soon as one action succeeds, the following actions are not executed. Consecutively until first failure: Consecutive execution, but as soon as one action fails, the following actions are not executed.
Actions		Explanation
Add new action 5		

Set

Factory

Restore

Close

4. Activez l'option **Armement**3 pour le groupe d'actions.
5. Sélectionnez votre événement de message dans la liste **Sélection des événements**4 . Pour sélectionner plusieurs événements, maintenez la touche Maj enfoncée.
6. Cliquez sur **Ajouter une nouvelle action**5 .
7. Sélectionnez une action appropriée dans la liste **Type et profil d'action**6 .

FTP: FTP-Webcam  
FTP: FTP-AlarmClip  
FTP: FTP-Archiving  
FTP: FTP-Day-Period  
E-Mail: AlarmMail  
E-Mail: NotifyMail  
E-Mail: MailWithMxPEGClip  
E-Mail: MailWithStoryImages  
E-Mail: MailSystemStatus24  
IP Notify: MxMC-Alarm 6  
IP Notify: MxMC-Liveview  
IP Notify: MxMC-Gridview  
IP Notify: TCPMessage  
IP Notify: HttpRequest  
IP Notify: ObscureAreaOn  
IP Notify: ObscureAreaOff  
Play Sound: StandardSounds  
Device Out: ~IrLightOff  
Device Out: ~IrLightOn  
Device Out: ~IrLightToggle

soon as one action succeeds (i.e. has been completed or the phone is picked up), all others are terminated.  
Consecutively: All actions are executed in the specified order.  
Consecutively until first success: Consecutive execution, but as soon as one action succeeds, the following actions are not executed.  
Consecutively until first failure: Consecutive execution, but as soon as one action fails, the following actions are not executed.

Explanation

Action Type and Profile:  
Select the Action Profile to be executed.

Action Timeout or Duration:  
If this action runs longer than the time specified [0..3600 s], it is aborted and returns an error; 0 to deactivate.  
For Image Profile action, this is the duration and no error returns.

Signal Out, Visual Alarm, Phone Call, IP Notify, Image

Set

Factory

Restore

Close

**AVIS!** Si le profil d'action requis n'est pas encore disponible, vous pouvez créer un nouveau profil dans les sections « MxMessageSystem », « Profils de transfert » et « Audio et téléphone » du menu Admin.

Si nécessaire, vous pouvez ajouter d'autres actions en cliquant à nouveau sur le bouton. Dans ce cas, assurez-vous que l'« enchaînement des actions » est correctement configuré (par exemple, en même temps).

8. Cliquez sur le bouton **Set (Définir)** à la fin de la boîte de dialogue pour confirmer les paramètres.

## Paramètres d'action - Configuration des enregistrements de la caméra

1. Dans l'interface Web de la caméra, ouvrez : **Menu Configuration / Paramètres événements / Recording (Enregistrement)** ([http\(s\)/<adresse IP caméra>/control/recording](http(s)/<adresse IP caméra>/control/recording)).

The screenshot displays the MOBOTIX web interface for configuring camera recording. The interface is divided into two main sections: 'General Settings' and 'Storage Settings'.

- General Settings:**
  - Arming:** Set to 'Enabled' (1). The explanation states: 'Arm Recording: Controls camera recording. Enabled: activate recording. Off: deactivate recording. St. recording armed by signal input. CS: recording armed by custom signal as defined in General Event Settings. From Master: copies recording arming state from master camera.'
  - Time Table Profile:** Set to '(No time table)'. The explanation states: 'Time table profile for time-controlled recording (Time Tables).'
- Storage Settings:**
  - Recording (REC):** Set to 'Event Recording' (2). The explanation states: 'Recording Mode: Type of event and story recording. Snap Shot Recording: stores single JPEG pictures. Event Recording: stores stream files for every event using MxPEG codec. Continuous Recording: continuously streams video data to stream files using MxPEG codec. Events can be recorded with a higher frame rate using Start Recording, Retrigger Recording and Stop Recording.'
  - Record Audio Data:** Set to 'Include audio'. The explanation states: 'Store audio data in stream file if available. Enable and configure microphone.'
  - Start Recording:**
    - Message: MxAnalytics
    - Message: ObjRec
    - Message: VaxOCRAircraft (3)
    - Message: VaxOCRUIIC
    - (Signal: SI)
    - Signal: IIC
  - Event Frame Rate:** Set to 'Max fps'. The explanation states: 'Recording speed if an event is detected, in frames per second.'
  - Recording Time Before Event:** Set to '0'. The explanation states: 'Additional recording time before an event in seconds.'

At the bottom of the interface, there are buttons for 'Set' (4), 'Factory', 'Restore', 'Close' (5), and 'More'.

2. Activez l'option **Arm Recording (Activer l'enregistrement)** ①

3. Sous **Storage Settings (Configuration d'enregistrement) / Recording (REC) (Enregistrement (REC))**, sélectionnez un **Recording mode (Mode d'enregistrement)** ② . Les modes suivants sont disponibles :

- Enregistrement d'images uniques
  - Enregistrement d'événement
  - Enregistrement continu
4. Dans la liste **Start recording (Lancer l'enregistrement)**<sup>③</sup>, sélectionnez l'événement de message qui vient d'être créé.
  5. Cliquez sur le bouton **Set (Définir)**<sup>④</sup> à la fin de la boîte de dialogue pour confirmer les paramètres.
  6. Cliquez sur **Close (Fermer)**<sup>⑤</sup> pour sauvegarder vos paramètres de manière permanente.

**AVIS!** Vous pouvez également enregistrer vos paramètres dans le menu Admin sous Configuration / Save current configuration to permanent memory (Enregistrer la configuration actuelle dans la mémoire permanente).

# Configuration avancée : traitement des métadonnées transmises par les applications

## Métadonnées transférées dans le MxMessageSystem

Pour chaque événement, l'application transfère également des métadonnées vers la caméra. Ces données sont envoyées sous la forme d'un schéma JSON au sein d'un message MxMessage.



Fig. 40: Numéro d'aéronef (AIN) sur un avion



**Fig. 41: Exemple : Métadonnées transmises dans un message MxMessage de Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App**

**AVIS!** Pour afficher la structure des métadonnées du dernier événement de l'application, saisissez l'URL suivante dans la barre d'adresse de votre navigateur : `http(s)/adresseIPdevotrecamera/api/json/messages`

# Créer un événement de message personnalisé

1. Accédez à **Menu Configuration/Paramètres événements/Vue d'ensemble des événements**. Dans la section **Événements de message**, le profil d'événement de message généré automatiquement porte le nom de l'application (par exemple : VaxOCRRAIN).

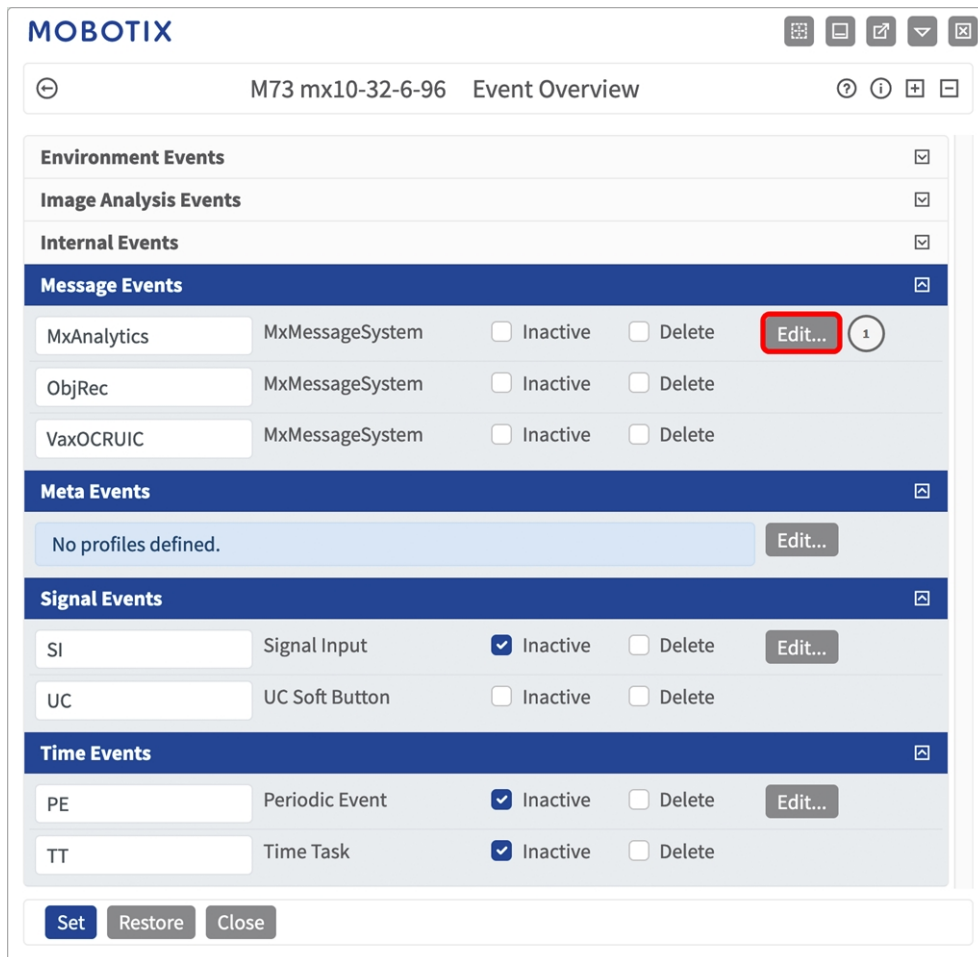


Fig. 42: Exemple : Événement de message générique de Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App

2. Cliquez sur **Modifier**<sup>①</sup> pour afficher une sélection de tous les événements de message configurés.

MOBOTIX

M73 mx10-32-6-96 Message Events

Attribute

Value

Explanation

IP Receive

8000

Port:  
TCP port to listen on.

Events

Value

Explanation

MxAnalytics

☐ Inactive ☐ Delete

☒

ObjRec

☐ Inactive ☐ Delete

☒

VaxOCRUC

☒ Inactive ☐ Delete

☒

5

Event Dead Time:  
Time to wait [0..3600 s] before the event can trigger anew.

Event Sensor Type

☐ IP Receive ☒ MxMessageSystem

Event Sensor Type:  
Choose the message sensor.

Event on receiving a message from the MxMessageSystem.

VaxOCRUC.uic.List

Message Name:  
Defines an MxMessageSystem name to wait for.

Local

Message Range:  
There are two different ranges of message distribution:  
*Global*: across all cameras within the current LAN.  
*Local*: camera internal.

JSON Comparison

Filter Message Content:  
Optionally choose how to ignore messages containing *Filter Value*. Select *No Filter* to trigger on any message with defined *Message Name*.

"White List"

Filter Value:  
Define either a valid reference value as a string (in JSON format) without line breaks, or an extended regular expression. Open help for examples.  
This parameter allows using variables.

Add new profile

Set

factory

Restore

Close

Fig. 43: Exemple : événement de message de liste

3. Cliquez sur l'événement (p. ex., VaxOCRUC) <sup>①</sup> pour ouvrir les paramètres d'événement.
4. Configurez les paramètres du profil d'événement comme suit :
- **Nom du message** : saisissez le « nom du message » <sup>②</sup> en tenant compte de la documentation des événements de l'application correspondante (voir [Exemples de noms de message et de valeurs de filtre de \[%=CameraApps.ProductName\]](#))



■ **Plage de message :**

- Locale : Paramètres par défaut de Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App
- Globale : le message MxMessage est transféré depuis une autre caméra MOBOTIX du réseau local.

■ **Filtre du contenu de message :**

- **Aucun filtre** : se déclenche sur n'importe quel message selon le **nom du message** défini.
- **Comparaison JSON** : sélectionnez cette option si les valeurs de filtre doivent être définies au format JSON.
- **Expression régulière** : sélectionnez cette option si les valeurs de filtre doivent être définies comme expression régulière.

- **Filter Value (Valeur de filtre)** : ③ voir [Exemples de noms de message et de valeurs de filtre de \[%=C-CameraApps.ProductName](#).

**ATTENTION!** La valeur du filtre sert à différencier les messages MxMessages d'une application/d'un package d'applications (bundle). Utilisez cette entrée pour bénéficier des différents types d'événements des applications (le cas échéant).

Choisissez « No Filter » si vous voulez utiliser tous les messages MxMessages entrants comme événements génériques de l'application associée.

2. Cliquez sur **Définir** ④ à la fin de la boîte de dialogue pour confirmer les paramètres.

## Exemples de noms de message et de valeurs de filtre de Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App

	Nom MxMessage	Valeur de filtre
Événement Generic	VaxOCRAIN	
Événement de liste blanche	VaxOCRAIN.ain.List	« White list » (Liste blanche)
Événement de liste noire	VaxOCRAIN.ain.List	« Black list » (Liste noire)

Configuration avancée : traitement des métadonnées transmises par les applications

Exemples de noms de message et de valeurs de filtre de Vaxtor Aircraft Identification Number Recognition App

	Nom MxMessage	Valeur de filtre
Événement non répertorié	VaxOCRAIN.ain.List	« Not listed » (Non répertorié)
Événement de numéro d'identification unique	VaxOCRAIN.ain.AINCode	Code AIN en tante que « STRING » (CHAÎNE), p. ex., « 33 85 4956626-7 » (comparer <a href="#">les métadonnées transférées dans le MxMessageSystem</a> )



FR\_07/23

MOBOTIX AG • Kaiserstrasse D-67722 Langmeil • Tél. : +49 6302 9816-103 • sales@mobotix.com • www.mobotix.com

MOBOTIX est une marque déposée de MOBOTIX AG enregistrée dans l'Union européenne, aux États-Unis et dans d'autres pays. Sujet à modification sans préavis. MOBOTIX n'assume aucune responsabilité pour les erreurs ou omissions techniques ou rédactionnelles contenues dans le présent document. Tous droits réservés. © MOBOTIX AG2021